Operation Guide	UP35A 프로그램 조절계 조작 안내서	<b>UTA</b> dvanced
IM 05P02D41-11KO	설치 및 배선	
		2010년 8월 초판

#### YOKOGAWA 🔶

Yokogawa Electric Corporation

본 조작 안내서는 조절계를 조작 가능 상태로 만드는데 필요한 설치, 배선 및 기타 작업 을 설명합니다.

#### 목차

- 1. 안전 예방 조치
- 2. 모델 및 사양 코드
- 3. 설치 방법
- 4. 하드웨어 사임
- 5. 배선 방법
- 6. 단자 배선 다이어그램

## 서론

UP35A 프로그램 조절계를 구입해 주셔서 감사합니다.

본 조작 안내서는 UP35A 의 기본 조작을 설명하며 이 제품의 최종 사용자에게 제공 되어야 합니다 .

제품을 사용하기 전에 본 조작 안내서를 잘 읽고 정확히 사용하시기 바랍니다. 각 기능에 대한 자세한 내용은 전자 설명서를 참조하십시오. 제품을 사용하기 전에 모델 및 사양 코드 표를 참조로 주문한 제품과 배송된 제품의 모델 및 사양 코드가 일치하는지 확인하십시오. 다음과 같은 물품이 첨부되어 있는지도 확인하십시오.

프로그램 조절계 (주문한 모델 )1 대
브라켓 1 세트
단위 실 (L4502VZ)1 부
태그 실 (L4502VE) 해당 )
조작 안내서 ( 본 안내서 ) 7 부 (A3 크기 )
(설치 및 배선 , 초기 설정 , 프로그램 설정 , 조작 , 파라미터 )

- ●대상 독자 본 안내서는 다음과 같은 작업자를 대상으로 합니다.
- 돈 안내서는 나슴과 같은 작업자를 내장으로 합니다 . · 장비의 설치 , 배선 및 유지 관리를 담당하는 엔지니어
- · 상미의 설지, 매선 및 유시 관리를 담당하는 엔.
   · 장비의 일상적인 조작을 담당하는 작업자
- 상비의 일상적인 소작을 남당하는 작업시

## 1. 안전 예방 조치

본 기기에서 사용하는 심볼 마크입니다. 인체 및 본 기기에 대한 위험이 있음을 표 시함과 함께 해당 내용은 사용 설명서를 참조할 필요가 있음을 나타내는 기호입니 다. 사용 설명서에서는 해당 참조 페이지에 표기가 되어 있으며「경고」,「주의」 등 용어와 함께 사용하고 있습니다.



사용자가 사망하거나 치명적인 부상을 입을 수 있는 동작 또는 상태에 대한 주의를 환기시키며 그와 같은 사건을 방지하기 위해 취해야 할 예 방 조치를 기재합니다 .

사용자가 약간 다치거나 기기 / 공구가 손상될 수 있는 동작 또는 상태에 대한 주의를 환기시키며 그와 같은 사건을 방지하기 위해 취해야 할 예 방 조치를 기재합니다 .

#### $\sim$ AC

#### $\sim$ AC/DC

□ 이중 절연이나 보강 절연으로 완전 보호된 장비입니다 .

└── 기능 접지 단자 ( 보호 접지 단자로서 사용하지 마십시오 .)

#### 참고

본 기기 취급 시의 중요한 정보를 기재하고 있습니다.

#### ■본 제품의 면책

- (1) YOKOGAWA 는 별도로 기재한 보증사항에 해당되는 경우 이외는 제품에 관한 어떠한 보증도 하지 않습니다.
- (2) 해당 제품을 사용하여 유저 또는 제 3 자가 손해를 입었을 경우 또는 당사가 예측 할 수 없는 해당 제품의 결함 등으로 유저 또는 제 3 자가 입은 손해 및 간접적 손 해에 대해 당사는 책임을 지지 않으니 양해를 바랍니다.

## ■ 제품의 안전 , 보호 및 개조에 관한 주의사항

- (1) 본 제품 및 본 제품으로 구성된 시스템의 안전과 보호를 위하여 해당 제품을 취 급할 때 꼭 본 안내서의 안전 관련 지시사항과 기타 지시사항을 지켜 주십시오. 이런 지시사항에 어긋나게 취급되었을 경우, 장치에 내재된 보호 기능이 손상 되거나 제품의 기능을 충분히 발휘할 수 없는 상황이 발생할 수 있습니다. 이 경 우 당사는 제품의 품질, 성능, 기능 및 안전성을 보증하지 않습니다.
- (2) 본 제품 및 본 제품으로 제어하는 시스템의 낙뢰 방지 설비 및 기기 등에 대한 보 호와 안전회로의 설치, 또는 본 제품 및 본 제품으로 제어하는 시스템을 사용한 프로세스, 라인의 fool-proof 설계 및 고장 보호 설계, 기타 보호와 안전회로의 설계 및 설치는 고객님의 판단에 따라 적절히 구현하시기 바랍니다.
- (3) 부품이나 소모품을 교체할 때는 YOKOGAWA 에서 승인한 예비 부품을 사용해 야 합니다.
- (4) 이 제품은 인명에 직접적인 영향을 미치거나 인명을 위협하는 중대한 분야에 사용하도록 설계되거나 제조되지 않았습니다. 그와 같은 분야로는 원자력 장비, 방사능 사용 장치, 철도 시설, 항공 장비, 운항 시설, 항공 시설, 의료 장비 등이 있습니다. 그와 같은 분야에 사용할 경우 해당 제품 이외의 기기, 장비를 이용해 인체에 대한 안전성을 확보하는 시스템을 구축하여 주시기 바랍니다. 이책임은 고객님에게 있습니다.
- (5) 제품 개조는 엄격히 금지됩니다.
- (6) 본 제품은 기기를 능숙히 다룰 수 있는 작업자가 조작하도록 합니다

#### ● 전원 공급 장치

전원을 켜기 전에 기기와 전원 공급 장치의 전압이 일치하는지 확인 하십시오.

- 주위에 폭발물이 있는 환경에서는 사용하지 마십시오.
   인화성 또는 폭발성 기체나 증기가 있는 곳에서는 기기를 조작하지 마십시오. 그와 같은 환경에서 조작하면 안전상 극도로 위험한 상태가 됩니다.고농도의 부식성 기체 (H<sub>2</sub>S, SO<sub>x</sub> 등)가 있는 환경에서 장시간 사용하면 기기 고장이 발생할 수도 있습니다.
   내부 장치를 제거하지 마십시오.
- 네구 영지를 제거하지 바입지오. YOKOGAWA 정비 작업자 이외의 그 누구도 내부 장치를 제거하면 안 됩니다. 위험한 고전압 부품이 내장되어 있습니다.
- 보호 구조물 손상 본 안내서에 기재되지 않은 방식으로 기기를 조작하면 보호 구조물이 소상될 수도 있습니다.

이 기기는 EMC 클래스 A 제품입니다 . 가정에서 이 제품을 사용하면 사 용자가 적절한 조치를 취해야 하는 전파 장애가 발생할 수도 있습니다 .

## 2. 모델 및 사양 코드

#### UP35A

	[스타일 :S1]							
모델	사양 코드				부가 사 양 코드	설명		
UP35A					프로그램 조절계 (재전송 출력 또는 15V DC 루프 전원 공급 장치, DI 3개 및 DO 3개 포함) (전원 공급 장치: 100-240V AC) 2 프로그램 패턴 /20 세그먼트 (패턴당 최대 20 세그먼트)			
0 = 4. =	-0							표준형
유영 1: 기 보 제어	-1		1	1		1		위치 비례형
	-2							가열 / 냉각형
유형 2:		0						없음
기능		1	1					DI 5 개 , DO 5 개 추가
		-	0	1		1		없음
			1					RS-485 통신 (최대 38.4kbps, 2 선 /4 선 )
유형 3:			2					이더넷 통신 (직렬 게이트웨이 기능 포함)
개방형 네트	워크		3					CC-Link 통신 (Modbus 마스터 기능 사용 )
			4					PROFIBUS-DP 통신 (Modbus 마스터 기능 사용)
			5					DeviceNet 통신 (Modbus 마스터 기능 사용 )
				-1				영어
ㅠ 니 어 이 /*	н)			-2				독일어
표시 인이 (	1)			-3				프랑스어
				-4				스페인어
케이스 세시					0			흰색 (연회색)
케이스색상 1			검정색 (진회색)					
고정 코드 -00			-00		항상 "-00"			
				/AP	2 프로그램 패턴 /20 세그먼트 추가			
							/HA	히터 단선 경보 (*2)
ㅜノ「 사양 エ							/DC	전원 공급 장치 24V AC/DC
						/CT	코팅 (*3)	

1: 영어, 독일어, 프랑스어, 스페인어 등이 안내 표시 언어로 표시될 수 있습니다. 2: "-0" 또는 "-2"를 유형 1 코드에 지정한 경우 /HA 옵션을 지정할 수 있습니다.

3: /CT 옵션을 지정한 경우 안전 규격 (UL 및 CSA) 및 CE 마크가 따르지 않습니다.

### ■ 부속품 (별매)

다음은 별매되는 부속품입니다 .

·LL50A 파라미터 설정 소프트웨어

## 모델 기본 사양 코드 설명 11504 -00 " 파라미터 성적 소프트웨어 "

#### · 단자 커버

UP35A 인 경우 : UTAP001 모델

사용 설명서 (A4 크기 )

\* 참고 : 사용 설명서는 웹 사이트에서 다운로드할 수 있습니다 · 사용 설명서 (CD-ROM), 모델 : UTAP003

\* 참고 : 모든 설명서가 포함됩니다

# ■ 폐전기전자제품처리 (WEEE: Waste Electrical and Electronic Equipment) 지침 2002/96/EC

여기서는 폐전기전자제품처리 (WEEE: Waste Electrical and Electronic Equipment) 지침 2002/96/EC 에 따라 본 제품을 처리하는 방법에 대해 설명합니다. 이 지침은 EU 지역에서만 유효합니다.

#### 표시

제품 범주

본 제품은 WEEE 지침 (2002/96/EC) 의 표시 요건을 준수합니다. 이 표시는 해당 전기 / 전자 제품을 생활 폐기물 처리 시설에 폐기하면 안 됨을 나타냅니다.



#### WEEE 지침의 부록 1 에 있는 장비 종류에 의거하여 본 제품은 "모니터링 및 제어 계측 (Monitoring and Control instrumentation)" 제품으로 분류됩니다. 생활 폐기물 처리 시설에 폐기하지 마십시오. EU 지역에서 제품을 폐기할 경우 현 지의 요코가와 유럽 B. V. 사무소로 문의하십시오.

## 3. 설치 방법

#### ■ 설치 위치

다음 조건을 만족하는 실내 위치에 기기를 설치해야 합니다.

#### ·계측 장치 판넬

이 기기는 계측 장치 판넬에 설치하도록 설계되었습니다 . 인위적인 실수로라도 단자에 닿을 수 없는 위치에 기기를 설치합니다 .

#### ·통풍이 잘 되는 위치

기기의 내부 온도가 상승하지 않도록 통풍이 잘 되는 위치에 기기를 설치합니다. 그러나 단자 부분이 바람에 노출되지 않는지 확인해야 합니다. 바람에 노출되면 온도 감지기의 정확도가 저하될 수도 있습니다. 여러 조절계를 설치하려면 뒤에 기재한 외측 치수 / 판넬 가공 치수를 참조하십시오. 기기 옆에 다른 기기를 설치 말 경우 해당 기기의 판넬 가공 치수를 근거로 기기 간에 충분한 여유 공간을 둡니

#### 기계 진동이 거의 없는 위치

기계 진동이 거의 없는 위치에 기기를 설치합니다 .

#### · 수평 위치

본 기기 설치 시, 좌우 기울임 없이 수평이 되게 설치하여 주십시오.



참고

온도, 습도가 낮은 장소에서 높은 장소로 이동하거나 급격한 온도 변화가 있으면 결 로가 발생하는 경우가 있습니다. 또한 열전대 입력의 경우는 측정 오차를 일으킵니 다. 이러한 경우는 새 환경에 1시간정도 적응시킨후 사용하여 주십시오.

다음과 같은 위치에는 기기를 설치하지 마십시오.

#### ·실외

#### ·직사광선에 노출되거나 히터에 가까운 위치

가급적이면 온도변화가 적고, 상온 (23℃)에 가까운 장소를 선택해 설치하시기 바랍니다. 직사광선에 노출되거나 히터에 가까운 근처에 설치하면 기기에 나쁜 영향을 미칩니다.

- ·상당량의 유성 연기, 증기, 습기, 먼지 또는 부식성 기체가 있는 위치 유성 연기, 증기, 습기, 먼지 또는 부식성 기체가 있으면 기기에 나쁜 영향을 미치니다
- · 전자기장 발생원에 가까운 위치

자석이나 자기를 발생시키는 공구를 기기 가까이에 두지 마십시오. 강력한 전자 기장 발생원에 가까운 위치에서 기기를 사용하면 자기장으로 인해 측정 오류가 발생할 수도 있습니다.

#### ·표시를 알아보기 어려운 위치

LCD 가 기기의 표시 장치에 사용되는데 , 사각이 클 경우 알아보기 어려울 수 있 습니다 . 가급적이면 정면에서 볼 수 있는 위치에 기기를 설치합니다 .

#### ·가연성 물품에 가까운 위치

가연성 물품의 바로 위에는 기기를 절대 두지 마십시 오. 그와 같은 상황을 피할 수 없어 가연성 물품 가까 이에 두어야 한다면 1.43mm 두께의 도금 강판이나 1.6mm 두께의 비도금 강판으로 기기를 감싸고 해당 차폐물과 기기의 상/하/좌/우 측면 사이에 150mm 이상의 간격을 둡니다. 물이 튀길 수 있는 위치





판넬에 설치하기 전에 조절계의 전원 공급 장치를 꺼서 감전 사고를 방 지해야 합니다 .



YOKOGAW ELECTRIC CORPORATIONA Network Solutions Business Division 2-9-32, Naka-cho Musashino-shi,Tokyo 180-8750 Japan YOKOGAWA ELECTRIC KOREA CO.,LTD. Head office 14-1,Yangpyongdong-4Ga,Youngdeungpo-Gu, Seoul, 150-866, Korea YOKOGAWA EUROPE B. V. Headquarters Euroweg 2, 3825 HD Amersfoort, THE NETHERLANDS www.yokogawa.com/ns

All Rights Reserved, Copyright © 2010 Yokogawa Electric Corporation

## ■기기 본체 설치

1~10mm 두께의 강판을 판넬에 사용하십시오 판넬에 설치 구멍을 뚫은 후 다음 절차에 따라 조절계를 설치하십시오

1) 판넬 전면에서 후면의 단자 보드가 맨 뒤에 위치하도록 조절계를 구멍에 넣습니다 2) 다음 그림과 같이 조절계의 상단과 하단에 브라켓을 댄 다음 브라켓 나사를 조입 니다. 너무 조이지 않도록 조심합니다.



· 0.25N · m 이내의 적절한 토크 값으로 나사를 조이십시오 . 그렇지 않으면 케이스가 변형되거나 브라켓이 손상될 수도 있습니다. 이물질이 케이스의 갈라진 틈을 통해 기기 내부로 들어가지 않도록 하십시오

## ■ 외측 치수 및 판넬 가공 치수

주의



## 하드웨어 사양

이 기기는 측정 범주 I(CAT.I) 용입니다 . 측정 범주 II, III 및 IV 에 해당하는 위치의 측정에는 사용하지 마십시오.



범주	측정 범주	설명	비고
I	CAT.I	MAINS 에 직접 연결되지 않은 회로에서 수행하 는 측정에 사용됩니다 .	-
11	CAT.II	저전압 장치에 직접 연결된 회로에서 수행하는 측정에 사용됩니다 .	가정용 기구 , 휴대용 장비 등
111	CAT.III	건물 설비에서 수행하는 측정에 사용됩니다 .	배전반 , 회로 차단기 등
IV	CAT.IV	저전압 장치 공급원에서 수행하는 측정에 사용 됩니다.	가공선 , 케이블 시스템 등

## ■입력 사양

경고

#### ●범용 입력 (표준 설치)

입력 수 : 1 입력 유형, 기기 범위 및 측정 정확도 : 아래 표 참조

이려 으청		7 7	범위	저화드		
84	π8	٥°	°F	정력조		
		-270.0~1370.0°C	-450.0~2500.0°F	0°C 이상인 경우 기기 범위의 ± 0.1%		
	K	-270.0~1000.0°C	-450.0~2300.0°F			
		-200.0~500.0°C	-200.0~1000.0°F	10°C 미만한 경우 기가 임취의 ± 0.2% ] ± 1digit		
	J	-200.0~1200.0°C -300.0~2300.0°F		열전대 K 의 -200.0℃ 미만인 경우		
	_	-270.0~400.0°C	-450.0~750.0°F	기기 범위의 ± 2% ± 1 digit		
	Т	0.0~400.0°C	-200.0~750.0°F	열전대 1의 -200.0°C 미만인 경우 기기 범위의 ± 1% ± 1digit		
	В	0.0~1800.0°C	32~3300⁰F	400°C 이상인 경우 기기 범위의 ± 0.15% ± 1digit 400°C 미만인 경우 기기 범위의 ± 5% ± 1digit		
	S	0.0~1700.0°C	32~3100°F	기기 버인인 + 0.15% + 1 digit		
	R	0.0~1700.0°C	32~3100°F	기기 펌퓌크 ㅗ 0.15% ㅗ Tuigit		
열전대	Ν	-200.0~1300.0°C	-300.0~2400.0°F	기기 범위의 ± 0.1% ± 1digit 0°C 미만인 경우 기기 범위의 ± 0.25% ± 1digit		
	E	-270.0~1000.0°C	-450.0~1800.0°F	0°C 이상인 경우 기기 범위의 ± 0.1%		
	L	-200.0~900.0°C	-300.0~1600.0°F			
	U	-200.0~400.0°C	-300.0~750.0°F	10°C 미만한 경우 기가 임취의 ± 0.2%  ± 1digit		
		0.0~400.0°C	-200.0~1000.0°F	열전대 E 의 -200.0°C 미만인 경우 기기 범위의 ± 1.5% ± 1digit		
	W	0.0~2300.0°C	32~4200°F	기기 범위의 ± 0.2% ± 1digit (참고 2)		
	Platinel 2	0.0~1390.0°C	32.0~2500.0°F	기기 범위의 ± 0.1% ± 1digit		
	PR20-40	0.0~1900.0°C	32~3400°F	800℃ 이상인 경우 기기 범위의 ± 0.5% ± 1digit 800℃ 미만인 경우에는 정확도가 보 장되지 않습니다.		
	W97Re3- W75Re25	0.0~2000.0°C	32~3600°F	기기 범위의 ± 0.2% ± 1digit		
	JPt100	-200.0~500.0°C	-300.0~1000.0°F	기기 범위의 ± 0.1% ± 1digit (참고 1)		
		-150.00~150.00°C	-200.0~300.0°F	기기 범위의 ± 0.1% ± 1digit		
RTD		-200.0~850.0°C	-300.0~1560.0°F	기기 범위의 ± 0.1% ± 1digit		
	Pt100	-200.0~500.0°C	-300.0~1000.0°F	(참고 1)		
		-150.00~150.00°C	-200.0~300.0°F	기기 범위의 ± 0.1% ± 1digit		
		0.400~2	2.000V			
표준	신호	1.000~{	5.000V			
		4.00~20	0.00mA			
		0.000~2	2.000V	기기 범위의 ± 0 1% ± 1 digit		
		0.00~1	0.00V			
DC 전역	압 / 전류	0.00~20	0.00mA			
		-10.00~2	20.00mV	-		
		0.0~10	0.0mV			

표준 작동 조건 (23 ± 2°C, 55 ± 10%RH, 전원 주파수 50/60Hz) 에서의 기기 정확도입니다 참고 1: 0~100°C 범위에서는 ± 0.3°C ± 1 digit, -100~200°C 범위에서는 ± 0.5°C ± 1 diait 입니다

참고 2: W: W-5% Re/W-26% Re(Hoskins Mfg.Co.), ASTM E988

- 입력 샘플링 (제어) 주기 : 200ms
- 단선 감지 :
- TC, RTD 및 표준 신호에서 작동합니다. 스케일 확대 , 스케일 축소 및 해제를 지정할 수 있습니다
- 표준 신호의 경우 0.1V 또는 0.4mA 이하이면
- 단선이 발생한 것으로 간주됩니다
- 입력 바이어스 전류 : 0.05µA(TC 또는 RTD 의 경우)
- 측정 전류 (RTD): 약 0.16mA
- 입력 저항 :
  - TC 또는 mV 입력 : 1MΩ 이상
  - V 입력 : 약 1M.Q.
- mA 입력 : 약 250.Q

- 허용되는 신호 소스 저항 :
- TC 또는 mV 입력 : 250.0. 이하 신호 소스 저항의 영향 : 0.1µV/요 이하
- DC 전압 입력 : 2k요 이하
- 신호 소스 저항의 영향 : 약 0.01%/100요
- 허용되는 배선 저항
- RTD 입력 : 최대 150 요/선 (세 선 사이의 도선 저항이 같아야 함) 배선 저항의 영향 : ± 0.1°C/10 Q
- 허용되는 입력 전압 / 전류 :
- TC, mV, mA 및 RTD 입력 : ± 10V DC
- V 입력 : ± 20V DC
- mA 인력 : ± 40mA
- 잡음 제거비
- 노멀 모드 : 40dB 이상 (50/60Hz)
- 코먼 모드 : 120dB 이상 (50/60Hz)

- 100-240V AC 의 경우 전원 주파수를 수동으로 설정할 수 있습니다
- 자동 감지도 사용할 수 있습니다
- 24V AC/DC 의 경우 전원 주파수를 수동으로 설정할 수 있습니다

전류 출력 : 4~20mA DC 또는 0~20mA DC/ 부하 저항 600 요 이하

전류 출력 정확도 : 최대 범위의 ± 0.1% (1mA 이하인 경우 범위의 ± 5%)

(입력 범위의 10~90% 에 해당하는 단계 변경이 적용될 경우 아날로그 출력 응답 시간의 63%)

접점 1c(제어 출력): 250V AC, 3A 또는 30V DC, 3A(저항 부하)

접점 1a(제어 출력): 240V AC, 3A 또는 30V DC, 3A(저항 부하)

접점 1a(경보 출력): 240V AC, 1A 또는 30V DC, 1A(저항 부하)

위치 비례 릴레이 출력 : 접점 1a; 2 점 , 250V AC, 3A 또는 30V DC, 3A( 저항

출력 수 : 재전송 출력 : 1 점 , 15V DC 루프 전원 공급 전원 또는 냉각 측 제어 출

표준 작동 조건 (23 ± 2°C, 55 ± 10%RH, 전원 주파수 50/60Hz)에서의

전류 출력 : 4~20mA DC 또는 0~20mA DC/ 부하 저항 600 요 이하

전류 출력 정확도 : 최대 범위의 ± 0.1% (1mA 이하인 경우 범위의 ± 5%)

용도 : 시간 비례 출력 , 이벤트 출력 , 경보 출력 , FAIL 출력 등

· 제어 출력의 시간 분해능 : 10ms 또는 출력 값의 0.1% 중에서 큰 값

표준 작동 조건 (23 ± 2°C, 55 ± 10%RH, 전원 주파수 50/60Hz)에서의

- 기준 접점 보상 오류
- ± 1.0°C(15~35°C)
- ± 1.5°C(-10~15°C 및 35~50°C)

가열 / 냉각 유형의 냉각 측 제어 출력 : 1

전압 설정 시 : 12V 이상 / 부하 저항 600 요 이상

시간 분해능 : 10ms 또는 출력 값의 0.1% 중에서 큰 값

가열 / 냉각 유형의 냉각 측 제어 출력 : 접점 1c; 1 점

이벤트 출력 : 접점 1a; 3 점 (단독 코먼)

참고 : 10mA 이하의 작은 부하에는 사용할 수 없습니다

슬라이드 저항 : 총 저항의 100Ω~2.5kΩ

100% 측 및 슬라이드 선 : 단선 검출 포함

전류 입력 : 4~20mA(단선 검출 포함)

참고 : 10mA 이하의 작은 부하에는 사용할 수 없습니다.

■ 15V DC 루프 전원 공급 장치 사양

· 최대 공급 전류 : 약 21mA(단락 전류 제한 회로 사용 시)

입력 유형 : 무전압 접점 입력 또는 트랜지스터 접점 입력

(재전송 출력 또는 냉각 측 제어 출력과 공유)

입력 수 : 모델 및 사양 코드 표 참조

입력 접점 정격 : 12V DC, 10mA 이상

출력 종류 : 전류 출력 또는 전압 펄스 출력

· 관련 표준 : JIS/IEC/DIN(ITS-90) - TC 및 RTD 의 경우

#### ■ 아날로그 출력 사양

- 출력 수 :

기기 전화도인니다

용도 : 시간 비례 출력

■ 응답 시간 사양 단계

■ 릴레이 접점 출력 사양

제어 출력 : 접점 1c; 1 점

■ 위치 비례 출력 사양

0% 측 : 분리 감지 제외

측정 분해능 : 입력 범위의 0.1%

샘플링 주기 : 50ms

■ 재전송 출력 사양

기기 정확도입니다

전원 공급 : 14.5~18.0V DC

■ 접점 입력 사양

· 접점 종류 및 출력 수 :

접점 정격 :

· 위치 신호 입력 :

부하)

력과 공유

전안 해제 시 : 0 1V DC 이하

전압 펄스 출력

1 초 이내

- 제어 춬력 : 1

최소 1mA 이상의 온 전류 접점을 사용합니다. 감지 설정 / 해제 : 무전압 접점 입력 1kΩ 이하의 접점 저항은 "설정 "으로, 50k Ω 이상의 저항은 "해제 "로 간주됩니다. 트랜지스터 접점 입력 2V 이하의 입력 전압은 "설정 "으로 간주되고 누출 전류는 "해제 "시 100μA 를 초과하면 안 됩니다 상태 감지 최소 유지 시간 : 제어 주기 +50ms

용도 : 프로그램 패턴 번호 전환 , 조작 모드 전환 및 이벤트 입력

#### ■ 트랜지스터 접점 출력 사양

- 출력 수 : 모델 및 사양 코드 표 참조
- 출력 유형 : 개방 컬렉터 (SINK 전류)
- 출력 접점 정격 : 최대 24V DC. 50mA 출력 시간 분해능 : 200ms

#### ■ 히터 단선 경보 사양

- 입력 수 : 2
- 출력 수 : 2(트랜지스터 접점 출력)
- 용도 : 외부 변류기 (CT) 를 사용하여 히터 전류를 측정하고 측정된 값이 단선 감 지 값 미만일 때 히터 단선 경보를 생성합니다.
- 변류기 입력 저항 : 약 9 4 0
- 변류기 입력 범위 : 0.0~0.1Arms(0.12Arms 이상은 적용할 수 없음)
- 히터 전류 설정 범위 : OFF, 0.1~300.0Arms 히터 전류 측정 값 표시 범위 : 0.0~360.0Arms
- 참고 : CT 비율을 설정할 수 있습니다 . CT 비율 설정 범위 : 1~3300 권장 CT: U.R.D., Ltd. 사에서 제조한 CT
- CTL-6-S-H: CT 비율 800, 측정 가능한 전류 범위 : 0.1~80.0Arms CTL-12L-30: CT 비율 3000, 측정 가능한 전류 범위 : 0.1~180.0Arms
- 히터 전류 측정 주기 : 200ms
- 히터 전류 측정 정확도 : 변류기 입력 범위의 ± 5% ± 1digit (CT 오류는 제외)
- 히터 전류 감지 분해능 : 변류기 입력 범위의 1/250 이내
- 단선 감지 설정 시간 : 최소 0.2 초 (시간 비례 출력의 경우)

#### ■안전 및 EMC 표준

· 안전: IEC/EN61010-1(CE)규격, CAN/CSA C22.2 No.61010-1(CSA) 승인 UL61010-1 신청 중 설치 범주 : CAT. II 오염도 : 2 측정 범주 : I(CAT.1) 정격 측정 입력 전압 : 최대 10V DC 정격 과도 과전압: 1500V(참고) 참고 : IEC/EN/CSA/UL61010−1 의 측정 범주 I 에 대한 기준 안전 표준 값으로 , 이 값이 반드시 기기 성능을 보장하는 것은 아닙니다 EMC 준수 표준 CE 마크 EN61326-1 클래스 A, Table 2 (For use in industrial locations) EN61326-2-3 EN 55011 클래스 A. 그룹 1 EN 61000-3-2 클래스 A EN 61000-3-3 C-tick 마크 EN 55011 클래스 A. 그룹 1 이 기기는 테스트 중에 범위의 ± 20% 이내에 해당하는 측정 정확도로 계속해서 작동합니다 ■구성 . 설치 및 배선 방진 및 방습 : IP56(전면 판넬의 경우)(병렬 폐쇄형 설치는 제외) 재료 : 폴리탄산에스테르 (방염 : UL94V-0)

- 케이스 색상 : 흰색 (연회색) 혹은 검정색 (진회색)
- 무게 : 0.5kg 이하

외측 치수 (mm): 96(너비) × 96(높이) × 65(깊이 : 판넬 면 기준)

- ( 후면 판넬의 돌출부를 제외한 깊이 )
- 설치 : 판넬 직접 설치 ; 브라켓 설치 , 상단과 하단에 하나씩 설치
- 판넬 가공 치수 (mm):92<sup>+0.8/0</sup>(너비) × 92<sup>+0.8/0</sup>(높이)
- 설치 자세 : 수평 위로 최대 30 도까지 . 아래로 기울어져서는 안 됨
- 배선 : M3 나사 단자 (사각형 와셔 포함)(신호 배선 및 전기 배선의 경우)

## ■전원 공급 장치 사양 및 격리

- 전원 공급 장치 :
- 정격 전압: 100-240V AC(+10%/-15%), 50/60Hz 24V AC/DC(+10%/-15%)(/DC 옵션의 경우)
- 소비 전원 : 18VA(/DC 옵션 지정 시 , DC: 9VA, AC: 14VA)
- 데이터 백업 : 비휘발성 메모리
- 전원 유지 시간 : 20 밀리초 (100V AC 드라이브의 경우 )
- 내전안

- 주 단자와 보조 단자 간: 2300V AC(1 분 동안)
- 주 단자 간: 1500V AC(1 분 동안)
- 보조 단자 간 : 500V AC(1 분 동안)

- (주 단자 : 전원 \* 및 릴레이 출력 단자 , 보조 단자 : 아날로그 I/O 신호 단자 ,
- 접점 입력 단자, 통신 단자 및 기능 접지 단자)
- \* 24V AC/DC 모델의 전원 단자는 2 차측 단자가 됩니다
- 절연 저항: 20M 요 (500V DC 에서 전원 공급 단자와 접지 단자 사이)
- 접연 사양
- PV (범용) 입력 단자 제어, 재전송(아날로그) 출력 단자 (아날로그 출력 단자 사이에서는 절연되지 않음) 밸브 위치(피드백) 입력 단자 제어 릴레이(접점 C/접점 a 2개) 출력 단자

- 1		1	
ľ	PV 이벤트 1 릴레이(접점a) 출력 단자		
Ī	PV 이벤트 2 릴레이(접점a) 출력 단자		
ĺ	시간 이벤트 1 릴레이(접점 a) 출력 단자	내부	저우
Ī	위치 비례 릴레이 출력 단자	회로	공급
	접점 입력 단자(모두) RS-485 통신 단자		장치
	24V DC 루프 전원 공급 단자		
ľ	접점 출력(트렌지스터) 단자		
ľ	이더넷 통신 단자		
ľ	PROFIBUS-DP/DeviceNet 통신/CC-Link 통신 단자		
	변류기 입력 단자		

선으로 나뉜 회로는 상호절연됩니다.

## ■ 환경 조건

## 정상 동작 조건 :

- 주위 온도 : -10~50°C(병렬 폐쇄형 설치의 경우 -10~40°C)
- CC-Link 옵션의 경우 0~50°C(병렬 폐쇄형 설치의 경우 0~40°C)
- 주위 습도 : 20~90% RH(결로 현상 허용 안 됨)
- 자기장 : 400A/m 이하
- 5~9Hz에서의 연속 진동 : 편진폭 1.5mm 이하 , 1oct/min(3 축 방향으로 각각 90분)
- 9~150Hz 에서의 연속 진동 : 4.9m/s<sup>2</sup> 이하, 1oct/min(3 축 방향으로 각각 90 분)
- 단기 진동 : 14.7m/s<sup>2</sup>, 15 초 이하
- 충격 : 98m/s<sup>2</sup> 이하 , 11 밀리초
- 고도 : 해발 2000m 이하
- 예열 시간 : 전원을 켠 후 30 분 이상
- 시동 시간 : 10 초 이내
- 액정 표시 장치 (LCD) 가 본 제품의 표시 부분에 사용됩니다 LCD 는 저온에서 표시 속도가 느려지는 특성이 있습니다 그러나 제어 기능은 영향을 받지 않습니다

#### 운송 및 보관 조건 :

- 온도 : -25~70°C
- 온도 변화율 : 20°C/h 이하
- 습도 : 5~95% RH(결로 현상 허용 안 됨 )

#### 동작 조건의 영향

- 주위 온도의 영향 전압 또는 TC 입력 : ± 1µV/℃ 또는 F.S./℃의 ± 0.01% 중에서 큰 값 전류 입력 : F.S./°C 의 ± 0.01%
- RTD 입력 : ± 0.05°C/°C(주위 온도) 이하
- 아날로그 출력 : F.S./°C 의 ± 0.02% 이하
- 전원 공급 장치 전압 변동의 영향 아날로그 입력 : F.S. 의 ± 0.05% 이하 아날로그 출력 : F.S. 의 ± 0.05% 이하 (각각 정격 전압 범위 이내)



경고

주의

배선 작업은 기본적인 전기 지식과 실무 경험을 갖춘 작업자만 수행 해야 합니다

- 조절계의 전원 공급 장치를 꺼서 감전 사고를 방지해야 합니다 . 시험 기나 유사한 장치를 사용하여 연결할 케이블에 전원이 공급되지 않는 지 확인하신시오
- 안전을 위해 항상 기기 부근에 회로 차단기 (IEC 60947 호환 제품 , 5A, 100V 또는 220V AC)를 설치하십시오. 또한 스위치가 기기의 전원을 끄는 장치라는 표시를 하십시오 .
- 다른 신호 배선으로부터 1cm 이상 떨어진 곳에 전원 케이블을 설치 하신시오
- · 전원 케이블은 관련 IEC 표준이나 기기를 설치할 지역의 요구 사항을 준수해야 합니다.
- 배선은 NEC(국제 전기 코드 : ANSI/NFPA-70) 또는 배선을 설치 할 국가나 지역의 배선 참조 표준을 준수하도록 설치해야 합니다 .
- · 제어 릴레이 출력 , 이벤트 릴레이 출력 , 경보 릴레이 출력 및 전원 단
- 자 연결의 경우 내열 케이블을 사용하십시오.
- · 각 릴레이 출력 단자 사이는 기능 절연이므로 필요에 따라 기기 외 부에서 절연을 실시하십시오. (다음 그림을 참조)
- 본 제품 본 제품 아저 아전 안전 0000 전압 회로 전압 회로 전압 회로 |능 절연 기능 절연 - -위험 0000 위험 아저 전압 회로 전압 회로 던압 회로 보강 절연



- · 단상 전원 공급 장치에서 전원을 공급하십시오 . 전원 Noise 가 심한 경우 주 측면에서는 절연 트랜스를 설치 , 보조 측면에서는 라인 필터 를 사용하십시오 . 소음 대책을 강구하는 경우 주 전원 케이블과 보조 전원 케이블을 서로 가까이 설치하지 마십시오.
- · 외부 낙뢰 서지가 발생할 위험이 있는 경우 피뢰기 등을 사용하십시 오
- · TC 입력의 경우 차폐된 보정 리드선을 사용하여 배선하십시오 . RTD 입력의 경우 도체 저항이 낮고 3 선 사이에 큰 저항 차이를 발생시키 지 않는 쉴드를 사용하십시오 .
- 제어 출력 릴레이에는 수명 (100,000 회의 저항 부하)이 있으므로
- 보조 릴레이를 사용하여 제어의 설정 / 해제를 수행하십시오.
- 보조 릴레이, 모터, 솔레노이드 밸브 등의 유도 계수(L) 부하를 사 용하면 오작동이나 릴레이 고장이 발생합니다. 교류에 사용할 경우에 는 CR 필터 (직류에 사용할 경우에는 다이오드)를 스파크 제거 서 지 억제 회로로 부하와 병렬 접속된 배선에 삽입하십시오.
- · 배선 완료 후 단자 커버를 설치하는 것이 좋습니다.







권장 조임 토크 : 0.6N · m 적용 가능한 배선 크기 : 전원 공급 장치 배선 1.25 mm² 이상

적용 가능한 단자 러그	적용 가능한 배선 크기 mm <sup>2</sup> (AWG#)	(φ d)	(A)	(F)
M3	0.25~1.65(22~16)	3.3	5.5	4.2

## ●케이블 사양 및 권장 케이블

용도	명칭 및 제조업체
전원 공급 장치 , 릴레이 접점 출력	600V 급 내열 PVC 절연선 , JIS C 3317(HIV), 0.9~2.0 mm²
열전대	차폐된 보정 리드선 , JIS C 1610
RTD	쉴드선 (도체 3/4개), UL2482(히타치 케이블)
기타 신호선 (다른 접점 입력/출력)	쉴드 선
기타 신호선 (접점 입력 / 출력 )	쉴드 선 없음
RS-485 통신	쉴드 선
이더넷 통신	100 BASE-TX (CAT-5)/10 BASE-T
PROFIBUS-DP 통신	PROFIBUS-DP 전용 케이블 (차폐 2 선 )
DeviceNet 통신	DeviceNet 전용 케이블 ( 차폐 5 선 )
CC-Link 통신	CC-Link 전용 케이블 (차폐 3 선 )

PROFIBUS-DP/CC-Link 커넥터 (배선 측)(부품 번호: A1987JT) DeviceNet 커넥터 (배선 측) (부품 번호 : L4502BW ) 권장 조임 토크 : 0.5~0.6N · m

#### 6. 단자 배선 다이어그램 할당되지 않은 단자를 릴레이 단자로 사용하지 마십시오 . 100-240V AC 전원 공급 장치를 24V AC/DC 모델에 사용하지 마십시오 . 그렇지 않으면 기기 오작동이 발생합니다 UP35A ουτ 🤜 PV (표준 장착) 제어 춬력 PV 입력 (사양 코드: 종류1=-0) 공장 출고 시 기본값: P 릴레이 접점 출력 RTD 입력 재전송 출력 가열 냉각 제어, 위치 비례 제어일 경우 입력 종류가 정의되지 NC + 101-않습니다. →A201 단자 배선이 다르게 됩니다. + 202 아래에 기재하 위치 비례 제어 축렬 가역 NO + 102-0 +6 202 아레에 기세한 위치 미테 제어 물락, 가 냉각 제어 출력의 단자를 참조하십시오. 공장 출고시 기본값: 제어 출력이 릴레이입니다. **→** (203 сом 🗕 103 — B 203 접점 등급:250 V AC, 3 A 30 V DC, 3 A (저항 부하) 압(mV,V) 입력 전류(mA) 입력 ++202 \_**→**⊙203 전류/전압 펄스 출력 가열 냉각 측 제어 출력 + 204 + 205 가열 냉각 릴레이 접점 출력 (사양 코드: 종류 1=-2) E4 단자 영역 E1 단자 영역 OUT2 명각 축 NO+ 101 501 401 301 201 -412 -306 -212 101 401 OUT 기열 측 NO - 102 -112 сом-103-(01) 601 601 1 602 602 602 602 접점 등급: 240V AC, 3A 30V DC, 3A(저항 부하) 103 603 <u>603</u> @ 전류/전압 펄스 출력 (04) @ @ 69 65 604 105 (305) 606 606 🚹 <u>606</u> **@** 607 607 107 1 (108) (408) <u>0</u>8 접점 출력 ALM (표준 장착) 109 110 (409) @ 외부 접점 출력(릴레이) (10) <u>(210</u>) 사용할 수 있습니다. (UP 104-0 (11) (11) / (211) 가 이벤트 1 출력 Q12 (112) (12) 일반 105 / 이벤트 2 춤력 E3 단자 영역 일반 V 이벤트 1 충력 108+0 109 -일반 위치 비례 제어 출력 ν ι Δν 릴레이 접점 등급: 240 V AC, 1 A 30 V DC, 1 A (저항 부하) 릴레이 접점 출력 피드백 입력 (사양 코드: 종류1=-1) 일반 100% 510 전원 공급 장치 LOW 508 -511 -240 V AC 전원 공급 장켜 24 V AC/DC 전원 공급 장치 сом - 509-0% 512 -N-0110 \_\_\_\_\_•110 접점 등급:250 V AC, 3A 30 V DC, 3 A (저항 부하) 100 Ω-2.5 kΩ 피드백 입력 히터 단선 경보 1 충렴 ++510 히터 단선 경보 2 출력 511 (24 V AC/DC 전원 공급 장치: 부가 사양 코드 /DC) 일반 법위: 100-240 V AC (±10%) (자유 전압) 50/60 Hz 공유 . - 512





#### ■ UP35A(3 페이지에서 계속)



110	1	5 Z Q	-3)	
	ہ ، <u>ـــــــ</u> د CC-L	ink 통	~3) 신(Modbus	마스터 사용)
1 2 3 4 5		0 0 CH 0 L E 0 L F	QDA 110 QDB RR RUN	CC-L
Pin 1	신호 명칭 FG	케이스	설명 접지	UP가 CC-Link 통신 배선 세그먼트 끝에 있으면 단말 저항기기
3	DG	열드 RX/TX	신호 접지	· 개별적으로 필요합니 사용자가 마련해야
4	DA	RX/TX	- 신오 + 신호	입니다.(110일, 1개)
LED	켜짐		꺼짐	
CHK 사용자 프로파일 (적색) 손상/주소 오류		로파일 오류	정상	RS-485 통신
L ERR 통신 실패(C (적색) 오류)		CRC	정상	+→RSB(+)407
L RU (녹색	N 정상 ) 동신이 성: 습니다.	공하였	반송파 탐지 없음 /접속 타임아웃	B ←→RSA(-)408

외부 접점 입력

트랜지스터 접점

무전압 접점 \_\_\_\_\_\_\_

501 COM

0→502DI41

0→506DI45

-<u>506</u>DI45≸<sup>+5V</sup>

기능이 없는 단자에 기능을

항당할수 있습니다

(UP)

## [조작 13. 문제 해결]■ 전원을 켤 때 발생하는 오류

아래에 표시된 오류는 전원을 켤 때 결함 진단 시 발생할 수 있습니다. (각 오류가 발생할 때의 설정치 표시 및 입/출력 작업에 대한 자세한 내용은 사용 설명서를 참조 하십시오.)

PV 표시 (조작 화면)	설정치 표시 (조작 화면)	상태 표시기 (조작 화면)	오류 세부 정보를 표시하는 파라 미터	오류 설명	원인 및 진단	해결 방법			
표시 해제	표시 해제	_	-	결함이 있는 MCU RAM/MCU ROM	MCU RAM/MCU ROM에 오류가 발생했습 니다.	결함이 있습니다. 수리를 요청하십시오.			
	SYS		-	시스템 데이터 오류	시스템 데이터가 손상되었습니다.	결함이 있습니다. 수리를 요청하십시오.			
	PAR 0004 (사용자 기본값 오류만 해당)			사용자(파라미터) 기본값 오류	사용자 파라미터가 손상되었습니다. 공장 출고 시 기본값으로 초기화되었습니 다.				
ERR	PAR 0010 (설정 파라미터 오류만 해당)		설정 파라미터(PA.ER)	설정 파라미터 오류	설정 파라미터 데이터가 손상되었습니다. 사용자 기본값으로 초기화되었습니다.	초기화된 설정 파라미터를 확인하고 다 시 구성하십시오. 전원을 다시 켜면 오			
	PAR 0020 (조작 파라미터 오류만 해당)	_		조작 파라미터 오류	조작 파라미터 데이터가 손상되었습니다. 사용자 기본값으로 초기화되었습니다.	류 표시가 지워집니다.			
	PAR 0040 (프로그램 패턴 오류만 해당 )			프로그램 패턴 오류	프로그램 패턴 데이터가 손상되었습니다. 모든 프로그램 패턴을 삭제합니다.				
	SLOT 0015 (0015: E1~E4 단자 영역의 모든 하드웨어에 오류가 발생 했습니다.)						설정 파라미터(OP.ER)	확장된 기능의 하드웨어에서 응답 이 없음(E1~E4 단자 영역)	시스템 데이터와 확장된 기능의 하드웨어 가 일치하지 않습니다. 확장된 기능의 하드웨어 사이에 통신 응답 이 없습니다(E1~E4 단자 영역).
저사 표시	저사 표시	PV 표시의 우측 하단에 있는 소수점이 깜박입니 다.	서정 파그미티(DA ED)	보정 값 오류	공장 출고 시 기본값이 손상되어 보정된 기 본값으로 초기화되었습니다.	결함이 있습니다.			
성상 표시	88 m/	기호 표시의 우측 하단 에 있는 소수점이 깜박 입니다.	28 - 44 - 14 (FA.LR)	결함이 있는 FRAM	FRAM에 데이터 쓰기(저장)가 불가능합니 다.	수리를 요청하십시오.			
정상 표시	정상 표시	LADDER 램프가 깜박입 니다.	설정 파라미터(LA.ER)	손상된 래더 프로그램	래더 프로그램이 손상되었습니다. 래더 프로그램 없이 작동합니다.	래더 프로그램을 다시 다운로드하십시 오.			
정상 표시	0.000 00000 (기호 표시 왼쪽에 있는 소수 점이 깜박임)	_	설정 파라미터(OP.ER)	사용자 프로파일 오류	사용자 프로파일이 손상되었습니다.	사용자 프로파일을 다시 다운로드하십 시오.			

#### [조작 13. 문제 해결]■ 조작 중에 발생하는 오류

아래에 표시된 오류는 조작 중에 발생할 수 있습니다. (각 오류가 발생할 때의 입/출력 작업에 대한 자세한 내용은 사용 설명서를 참조하십시오.)

PV 표시 (조작 화면)	설정치 표시 (조작 화면)	상태 표시기 (조작 화면)	오류 세부 정보를 표시하는 파라미터	오류 설명	원인 및 진단	해결 방법
AD.ERR	정상 표시(참고)	-	설정 파라미터(AD1.E)	아날로그 입력 단자 ADC 오류 ㆍPV 입력	아날로그 입력 단자 AD 값 오류	결함이 있습니다. 수리를 요청하십시오.
RJC.E (RJC.E와 PV 를 번갈아 표 시함)	정상 표시(참고)	-	설정 파라미터(AD1.E)	범용 입력 단자 RJC 오류 · PV 입력	범용 입력 단자 RJC 오류	결함이 있습니다. 수리를 요청하십시오. RJC 파라미터를 OFF로 설정하여 오류 표시를 지우십시오.
			설정 파라미터(AD1.E)	아날로그 입력 단자 단선 오류 · PV 입력	아날로그 입력 단자 감지기 단선	배선과 감지기를 확인하십시오. 정상 작동 시 오류 표시가 지워집니다.
B.OUT	정상 표시(참고)	-	설정 파라미터(PV1.E)	PV 입력 단선 오류	PV에 연결된 아날로그 입력 단선	연결된 아날로그 입력 단자의 배선과 감지기를 확인하십시오. 정상 작동 시 오류 표시가 지워집니다.
OVER -OVER	정상 표시	-	설정 파라미터(PV1.E)	PV 입력 스케일 초과 PV 입력 스케일 미만 (PV 값이 -5~105%를 벗어남)	PV 입력이 -5~105%를 벗어났습니다. 범 위를 벗어난 데이터, 래더 연산 결과가 입 력될 때도 발생합니다.	아날로그 입력 값이나 래더 프로그램을 확인하십시오.
정상 표시	OUT	-	설정 파라미터(AD2.E)	피드백 입력 저항기/전류 단선	피드백 입력 단선	피드백 입력 저항기/전류 배선을 확인 하십시오. 정상 작동 시 오류 표시가 지 워집니다.
정상 표시				래더 연산 오버플로	래더 연산을 위한 부동 소수점 연산이 무한 대입니다.	래더 프로그램을 확인하십시오.
	정상 표시	LADDER 램프가 깜박입 니다.	설정 파라미터(LA.ER)	부하율: 100% 초과	연산이 제어 주기 내에 종료되지 않습니다 (부하율이 100% 이상, 연산이 제어 주기 내에 종료되지 않을 때) .	제어 주기를 변경하거나 래더 프로그램 의 단계 수를 줄이십시오.
				부하율: 200% 초과 (강제 종료)	연산이 제어 주기 내에 종료되지 않습니다 (부하율: 200% 이상).	제어 주기를 변경하거나 래더 프로그램 의 단계 수를 줄이십시오.
00-1				래더 프로그램 오류	래더 프로그램이 손상되었습니다.	래더 프로그램을 다시 다운로드하십시 오. 그래도 오류 표시가 지워지지 않으 면 결함이 있는 것입니다. 수리를 요청 하십시오.
	0.000 00000 (기호 표시 왼쪽의 소수점이 깜박임)	-	설정 파라미터(OP.ER)	P2P 통신 오류	P2P 통신 오류	대상 장치가 올바르게 연결되어 있는지 확인하십시오. 정상 수신 시 복구됩니다.
AT.E	정상 표시	-	설정 파라미터(PV1.E)	자동 조정 시간 초과	조정 시작 후 24시간이 경과했는데도 자동 조정이 종료되지 않습니다.	프로세스를 확인하십시오. 아무 키나 누르고 있으면 오류 표시가 지워집니다.
VAT.E	정상 표시	-	설정 파라미터(AD2.E)	밸브 위치 자동 조정 오류	밸브 위치 자동 조정이 수행된 후에는 완전 폐쇄 밸브 위치가 완전 개방 밸브 위치보다 크거나 같습니다.	배선과 밸브를 확인하십시오. 아무 키 나 누르고 있으면 오류 표시가 지워집 니다.
정상 표시	0.000 00000 (기호 표시 왼쪽의 소수점이 깜박임)	-	설정 파라미터(OP.ER)	통신 오류 (RS-485 통신)	프레이밍 패리티 오류 버퍼 오버플로 문자 간 시간 초과 체크섬 오류(체크섬과의 PC 링크 통신) CRC 검사 오류(Modbus/RTU) LRC 검사 오류(Modbus/ASCII)	통신 파라미터를 확인하십시오. 정상 수신 시 복구됩니다. 아무 키나 누르고 있으면 깜박임이 멈 춥니다.
정상 표시	0.000 00000 (기호 표시 왼쪽에 있는 소수 점이 깜박임)	-	설정 파라미터(OP.ER)	사용자 프로파일 오류	사용자 프로파일이 손상되었습니다.	사용자 프로파일을 다시 다운로드하십 시오.
정상 표시	정상 표시	기호 표시의 맨 우측 하 단에 있는 소수점이 깜 박입니다.	설정 파라미터(PA.ER)	결함이 있는 FRAM	FRAM에 데이터 쓰기(저장)가 불가능합니 다.	 결함이 있습니다. 수리를 요청하십시오.
정의되지 않 음	정의되지 않음	-	-	결함이 있는 MCU/DCU (ROM/RAM 오류, 손상됨)	MCU/DCU가 손상되었습니다.	결함이 있습니다. 수리를 요청하십시오.
참고 : 아낙	로그 인력 표시 하면 (조	작 하면 )에 표시되	이력에 오류가 박생하면 P	/ 표시와 동악하 기호를 표시		

.시판 입턱에 오뉴가 말썽이면 PV 표시와 농일안 기오늘

#### Operation UP35A Guide 프로그램

## **UTA**dvanced

#### 조작 안내서 초기 설정

프로그램 조절계

### YOKOGAWA 🔶

Yokogawa Electric Corporation

본 조작 안내서는 UP35A의 기본 설정 및 조작에 대하여 설명드립니다. 각 기능에 대한 자세한 내용은 전자 설명서를 참조하십시오. 파라미터 설정 화면에서는 PV 표시에 스크롤로 안내가 나타납니다. MODE 키를 사용하여 이 안내를 설정/해제할 수 있습니다.

## 목차

- 1. 표시 부분 명칭 및 기능
- 2. 설정 절차
- 3. 빠른 설정 기능 (입력 및 출력 설정)
- 4. 자동 밸브 위치 조정 (위치 비례 유형 제어기만 해당)
- 5. 경보 종류 설정 6. 경보 설정치 설정

## 1. 표시 부분 명칭 및 기능



(2) + (3) + (4) : 설정치 표시

그림 내의 번호	명칭	설명				
(1)	PV 표시 (흰색 또는 빨간색)	PV를 표시합니다. 오류가 발생한 경우 오류 코드를 표시합니다. 안내 표시 설정 / 해제가 설정으로 구성되어 있을 때 메뉴 화면과 파라미터 설정 화면에 스크롤로 안내를 표시합니다.				
(2)	그룹 표시 (패턴 번호) (녹색)	프로그램 패턴 빈 그룹 번호 (1~4 화면에서 나타닙	번호 1~4 는 조작 화면에 또는 R) 와 단자 영역 ( 니다 .	∥서 나타납니 E1~E4) 은 エ	다 . 바라미터 설정	
(3)	기호 표시 (주황색)	파라미터 기호를	표시합니다.			
(4)	데이터 표시 (주황색)	파라미터 설정치	와 메뉴 기호를 표시합	니다.		
(5)	막대 그래프 표시 (이벤트,경보) (주황색)	조작 화면에서 니다.(초기값: 제어 출력 값(O 다.파라미터를	이벤트 상태 및 실행 중 : 시간 이벤트 상태 , 경 UT) 및 측정 입력값 (P <sup>1</sup> 사용하여 표시할 데이터	의 세그먼트 보 상태 ) /) 등도 나타 너를 설정할 4	위치를 표시할 낼 수 있습니 수 있습니다 .	
(6)	이벤트 표시기 (주황색)	PV 이벤트가 발생할 때 켜집니다 .(초기값) 파라미터로 이벤트 표시를 설정할 수 있습니다 .				
(7)	키 탐색 표시기 (녹색)	) 위쪽 / 아래쪽 또는 왼쪽 / 오른쪽 화살표 키 조작이 가능할 때 켜지 거나 깜박입니다 .				
			· 기능의 설정 조건을 표 미터 표시단	시합니다 . EASY	PRO	
(8)	파라미터 표시단 표시기 ( 녹색 )	쉬운 설정 모드		켜짐	꺼짐	
		표준 설정 모드		꺼짐	꺼짐	
		전문가용 설정	모드	꺼짐	켜짐	
(9)	프로그램 모니터 표시 (녹색)	프로그램 설정치 : 프로그램 : 프로그램 : 프로그램	의 증가, 안정, 감소 성 뱀 설정치가 증가할 때 # 뱀 설정치가 안정할 때 # 뱀 설정치가 감소할 때 #	상태를 나타냅 척집니다 . 척집니다 . 척집니다 .	니다.	
		조작 조건과 제이	버 상태를 표시합니다 .			
		표시기	4	설명		
		HLD	유지 조작 상태일 때 키	ᅧ집니다.		
(10)	상태 표시기 ( 녹색 및 빨간색 )	프로그램 패턴이 조작 상태일 때 켜집니다 PRG 프로그램 패턴 조작 시작 시간을 설정할 때 깜박입니다.				
		RST 프로그램 패턴이 정지 상태일 때 켜집니다.				
		MAN	수동 모드 (MAN) 일 띠 자동 조정 중에는 깜박	ዘ 켜집니다 . 입니다 .		
(11)	보안 표시기 (빨간색)	암호가 설정되어 다 .	있을 때 켜집니다 . 설	정 파라미터	설정은 잠깁니	
(12)	래더 작동 표시기 ( 녹 색 )	래더 프로그램 2	E작이 실행되는 동안 켜	집니다.		



그림 내의 번호	명칭	설명
(1)	DISPLAY ₹	조작 화면의 전환에 사용됩니다. 조작 화면에서 이 키를 누르면 제공된 조작 화면이 전환됩니다. 메뉴 화면이나 파라미터 설정 화면에서 이 키를 누르면 조작 화 면으로 복귀합니다.
(2)	PARAMETER 7	이 키를 3초 동안 누르고 있으면 조작 파라미터 설정 화면으로 이동합니다. 이 키와 왼쪽 화살표 키를 동시에 3초 동안 누르고 있으면 설정 파라미터 설정 화면으로 이동합니다. 파라미터 설정 화면에서 이 키를 누르면 메뉴 화면으로 복귀합니 다. 이 키를 한 번 누르면 파라미터 설정이 취소됩니다.(설정치 가 깜박임)
(3)	SET/ENTER 키 위쪽 / 아래쪽 / 왼쪽 / 오른쪽 화살표 키	SET/ENTER 키 메뉴 화면에서 이 키를 누르면 메뉴의 파라미터 설정 화면으로 이동합니다. 파라미터 설정 화면에서 이 키를 누르면 파라미터 설정 모드로 전환되며 (설정치가 깜박임) 파라미터 설정치의 변경이 가능하게 됩니다. 파라미터 설정 모드에서 이 키를 누르면 설정치가 등록됩니다. 위쪽 / 아래쪽 / 왼쪽 / 오른쪽 화살표 키 메뉴 화면에서 왼쪽 / 오른쪽 화살표 키를 누르면 화면이 전환됩 니다. 파라미터 설정 화면에서 위쪽 / 아래쪽 / 왼쪽 / 오른쪽 화살표 키 를 누르면 화면이 전환됩니다. 파라미터 설정 모드, 즉 설정치가 깜박이는 동안 위쪽 / 아래쪽 화살표 키를 누르면 설정치가 깜박이는 동안 왼쪽 / 오른쪽 화살표 키를 누르면 파라미터에 따라 자릿수 이동을 수행합니다.
(4)	표시등 로더 인터페이 스	PC에서 파라미터를 설정하거나 저장할 경우, 어댑터 케이블과 의 통신에 사용되는 인터페이스입니다. LL50A 파라미터 설정 소 프트웨어 (별매)가 필요합니다.
(5)	RUN 키 RST 키 MODE 키 PTN 키	RUN 키 : 프로그램 패턴이 조작 정지 상태일 때 1 초 동안 누르 고 있으면 프로그램 패턴 조작을 시작합니다. RST 키 : 프로그램 패턴이 조작 상태일 때 1 초 동안 누르고 있으 면 프로그램 패턴이 조작 상태일 때 1 초 동안 누르고 있으 면 프로그램 패턴 조작을 정지합니다. MODE 키 : 키를 누를 때마다 유지, 진척, 로컬, 자동 / 수동 등 조작 모드가 나타납니다. 변경할 경우, 실정치가 깜 박이고 있는 상태에서 SET/ENTER 키를 누릅니다. PTN 키 : 프로그램 패턴 조작을 제외한 조작일 때 프로그램 패 턴 번호를 선택할 수 있습니다. (그룹 표시에 나타나 는 프로그램 패턴 번호가 깜박입니다.) 프로그램 패턴 번호가 깜박일 때 PTN 키를 누르면 깜박입이 해제됩니 다. 사용자 스스로 기능을 할당할 수도 있습니다. 기능은 파라미터로 실정합니다.

참고 : LL50A 파라미터 설정 소프트웨어용 통신 커넥터 (유지 관리 포트)는 장치 상단에 있습니다.

## 2. 설정 절차

다음 순서도는 UP35A 의 설정 절차를 보여 줍니다 .



## 3. 빠른 설정 기능 (입력 및 출력 설정)

빠른 설정 기능은 조절계의 기본 기능을 손쉽게 설정하는 기능입니다. 전원을 켜면 빠른 설정 기능이 바로 작동합니다. 이 기능을 사용하면 제어 종류, 입력 및 출력을 손쉽게 설정하고 조절 작업을 빠르 게 시작할 수 있습니다. 빠른 설정 기능으로 설정 가능한 항목은 다음과 같습니다. (1) 제어 종류 (PID 제어, 가열 / 냉각 제어 등) (2) 입력 기능 (PV 입력 종류, 범위, 스케일 (전압 입력 시) 등) (3) 출력 기능 (제어 출력 종류 및 주기 시간)

조절계를 켠 후 빠른 설정 기능 사용 여부를 먼저 결정하십시오

#### 초기 화면에서의 조작

YES 가 표시된 상태에서 SET/ENTER 키를 눌러 빠른 설정 기능을 시작합니다.
 YES 를 NO 로 변경하고 SET/ENTER 키를 누르면 빠른 설정 기능이 수행되지 않으며, 조작 화면이 나타납니다.

### ■ 빠른 설정 기능의 조작 순서

빠른 설정 모드에서는 파라미터 안내가 PV 표시에 나타납니다 . MODE 키의 조작 / 정지로 본 안내의 표시 / 비표시를 전환할 수 있습니다



#### 설정 작업

- · 초기 값으로 표시된 파라미터 설정을 선택하려면 아래쪽 화살표 키를 눌러 다음 파라미터로 이동합니다.
- · 파라미터 설정을 변경하고 설정하려면 SET/ENTER 키를 눌러 설정치가 깜박이 게 합니다. 깜박이는 상태가 되면 설정을 변경할 수 있습니다(설정 모드). 위 쪽/아래쪽/왼쪽/오른쪽 화살표 키를 사용하여 설정치를 변경합니다. SET/ ENTER 키를 눌러 설정을 등록합니다.

#### ■ 빠른 설정 기능을 사용하여 설정 만들기

**예 :PID 제어 , 열전대 종류 K(범위 : 0.0~500.0°C), 전류 제어 출력으로 설정** 자세한 절차와 화면 전환은 아래의 "빠른 설정 기능의 조작 순서 "를 참조하십시오 설정할 파라미터는 다음 페이지를 참조하십시오 .

- (1)빠른 설정 모드 (QSM) 에 대해 YES 가 표시된 상태에서 SET/ENTER 키를 누릅 니다.
- (2)제어 종류 파라미터 (CNT) 를 PID(PID 제어 ) 로 설정합니다 .
- (3)PV 입력 종류 파라미터 (IN) 를 K1(-270.0~1370.0 ℃) 로 설정합니다.
- (4) PV 입력 단위 파라미터 (UNIT) 를 C(섭씨) 로 설정합니다.
- (5) PV 입력 범위의 최대값 파라미터 (RH) 를 500.0 으로 설정합니다.
- (6)PV 입력 범위의 최소값 파라미터 (RL) 를 0.0 으로 설정합니다. (7)출력 종류 선택 파라미터 (OT) 를 OUT 단자 (전류) 로 설정합니다
- (7) 굴덕 승규 신덕 파라미려 (01) 글 001 년자 (신규) 도 절정합니다.
   (8) 마지막으로 EXIT 가 표시됩니다. NO 를 YES 로 변경하고 SET/ENTER 키를 눌러 설정을 완료합니다. 조작 화면이 나타납니다.



## ■ 설정할 파라미터

#### 제어 종류

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위					
CNT	제어 종류	PID: PID 제어 ONOF: 설정 / 해제 제어 (1 점의 자기 이력 ) ONOF2: 설정 / 해제 제어 (2 점의 자기 이력 ) H/C: 가열 / 냉각 제어					
참고 : 모델과 사양 코	드에 따라 일부 설정:	치가 표시되지 않을 수도 있습니다 .					
입력 기능							
파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위					
		OFF: 사용 안 함					

IN	PV 입력 종류	$\begin{array}{l} OFF: & AB \ \end{tabular}{lllllllllllllllllllllllllllllllllll$
UNIT	PV 입력 단위	-: 단위 없음 , C: 섭씨 -: 단위 없음 ,: 단위 없음 ,: 단위 없음 , F: 화씨
RH	PV 입력 범위의 최 대값	입력 종류에 따라 다릅니다. - 온도 입력의 경우 - 실제로 제어되는 온도 범위를 설정합니다. (RL(RH) - 전압 / 전류 입력의 경우 - 적용대는 제아(지금, 비송이 범이로, 서저합니다.)
RL	PV 입력 범위의 최 소값	역장되는 선답/ 전류 선호의 범위를 열정합니다. 전압/전류 신호가 실제로 제어되는 스케일은 입력 스케 일의 최대값(SH)과 입력 스케일의 최소값(SL)을 사용 하여 설정해야 합니다. 입력은 RL = RH일 때 항상 0%입니다.
SDP	PV 입력 스케일 소 수점 위치	0: 소수 자릿수 없음 3: 소수 자릿수 3 개 1: 소수 자릿수 1 개 4: 소수 자릿수 4 개 2: 소수 자릿수 2 개
SH	PV 입력 스케일의 최대값	-10000-20000 (\$1/\$4)  \$4 - \$1   < 20000
SL	PV 입력 스케일의 최소값	$19999 - 300000, (32(307), 1307 - 321) \simeq 300000$

참고 1: SDP, SH 및 SL 은 전압 / 전류 입력에 대해서만 표시됩니다. 참고 2: W: W-5%Re/W-26%Re(Hoskins Mfg.Co.), ASTM E988

춬렫	기능			
27	10			

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정	범위
от	출력 종류 선택	제어 출력 또는 가열 측 제어 출력(마지막 두 자릿수) 00:해제 01: OUT 단자(전압 펄스) 02: OUT 단자(전류) 03: OUT 단자(전류) 03: OUT 단자(전류) 05: OUT2 단자(전류) 05: OUT2 단자(전류)	냉각 측 제어 출력 (처음 두 자릿수) 00: 해제 01: OUT 단자 (전압 펄스) 02: OUT 단자 (전류) 03: OUT 단자 (전류) 04: OUT2 단자 (전류) 05: OUT2 단자 (전류) 06: OUT2 단자 (전류)
ст	제어 출력 주기 시간 가열 측 제어 출력 주 기 시간 (가열 / 냉각 제어)	0.5~1000.0 초	
СТс	냉각 측 제어 출력 주 기 시간		

## <u>밸브 위치 조정</u> 유형 제어기만 해당)

다음 조작 절차는 제어 밸브에서 받은 피드백 신호를 입력하여 제어 밸브의 완전 개 방 위치와 완전 폐쇄 위치를 자동으로 조정하는 방법을 설명합니다. 밸브에서 받은 피드백 신호를 입력하여 밸브의 완전 개방 위치와 완전 폐쇄 위치를 자동으로 조정 할 수 있습니다 . 밸브 위치를 조정하려면 연결을 수행하고 제어기를 수동 모드로 설 걸해야 합니다. 연결은 "설치 및 배선 "의 "6. 단자 배선 다이어그램 "을 , 수동 모 드에로의 전환은 "조작 "의 "5. AUTO/MAN 전환 "을 참조하십시오 . 자동 교정은 프로그램 모드 또는 로컬 모드에서 실행할 수 있습니다.





△▽ 위쪽/아래쪽 화살표 키로 값을 높이거나 낮추고 ▲ ▶ 왼쪽/오른쪽 화살표 키로 자릿수를 이동하여 설정치를 변경합니다. ▼ SET/ENTER 키를 누릅니다. 경보 1 종류 설정치 02(PV 하한)가 등록됩니다. CDD 설정이 완료된 후 DISPLAY 키를 한 번 눌러 조작 화면으로 복귀합니다. 대기 동작 기호 전원 공급/차단 - 래치 동작 ● 경보 종류를 변경하려면 5자리로 된 값의 마지막 두 자릿 수를 변경합니다. ● 대기 동작과 여자(Energized)의 설정/해제는 1 또는 0으로 전환합니다.( "경보 종류 설정 화면" 참조) ● 래치 동작은 사용 설명서를 참조하십시오. 경보 종류(경보 설정치) 경보 동작(전원 공급) 경보 동작(전원 차단)

설정치의 마지막 자릿수가 깜박입니다.

5.

6.

C'DD

71.1.0.0(00)							
경모 없음(00)	-	-					
PV 상한(01) 아날로그 입력 PV 상한(19)	자기 이력 개방 ( <u>개</u> 함) <u>폐쇄</u> ( <u>계</u> 점) 경보 설정치	자기 이력 <u>계쇄</u> (개방 (개점) (거점) PV 경보 설정치					
PV 하한(02) 아날로그 입력 PV 하한(20)	자기 이력 <u>계쇄</u> 개방 ( <u>겨집</u> ) 경보 설정치 PV	자기 이력 					
SP 상한(03) 목표 SP 상한(09)	자기 이력 개방 (개점) SP 또는 경보 설정치 목표 SP	자기 이력 (개철) (개철) SP 또는 목표 SP					
SP 하한(04) 목표 SP 하한(10)	자기 이력 (경점) 경보 설정치 SP 또는 목표 SP	자기 이력 개방 (겨짐) 경보 설정치 SP 또는 목표 SP					
편차 상한(05) 목표 SP 편차 상한(11)	자기 이력 개방 (꺼집) PV FV SP 또는 목표 SP (+)	자기 이력 (개점) (거점) PV SP 또는 목표 SP					
편차 하한(06) 목표 SP 편차 하한(12)	자기 이력 <u>폐쇄</u> 개방 (거집) 편차 설정치 ← (거집) ····· ● PV ···· ● SP 또는 목표 SP	자기 이력 					
편차 상한 및 하한(07) 목표 SP 편차 상한 및 하한(13)	자기 이력 자기 이력 <u></u>	자기 이력 자기 이력 개방 (경심) 면차 설정치 SP 또는 목표 SP					
상한 및 하한 내의 편차(08) 상한 및 하한 내의 목표 SP 편차(14)	자기 이력 자기 이력 개방 (개점) 개방 (개점) (개점) 편차 설정치 (가주) SP 또는 목표 SP	자기 이력 자기 이력 폐쇄 개방 (꺼점) (거점) 편차 설정치 도는 목표 SP					
제어 출력 상한(15) 냉각 측 제어 출력 상한(17)	자기 이력 개방 (꺼점) 출력 경보 설정치	자기 이력 (개점) (개방) (개점) (경점) 출력 경보 설정치					
제어 출력 하한(16) 냉각 측 제어 출력 하한(18)	자기 이력 계생 개방 (거집) (거임) 경보설정치 출력	자기 이력 개방 (격심) (개집) 경보 설정치 출력					
피드백 입력 상한(27)	결함 진단 경보(30) PV 입력 단선 , ADC 장애, F	JJC 오류					
피드백 입력 하한(28)	FAIL (31)	FAIL (31)					
PV 속도 (29)	공장 출고 시 기본값의 경우 접점 시에는 해제됩니다. 제어 출력: #	공장 출고 시 기본값의 경우 접점 출력이 정상 작동시에 설정되고 FAIL 시에는 해제됩니다. 제어 출력: 해제 또는 0%, 경보 출력: 해제					

참고1: "개방/폐쇄"는 릴레이 접점 상태를, "켜짐/꺼짐"은 EV(이벤트) 램프 상태를 보여줍니다. 참고2: ⊕ 증가 설정치 ⊖ 감소 설정치



재설정 조작에서의 SP는 SSP(시작 목표 설정치)로 됩니다

## 6. 경보 설정치 설정

다음 조작 절차는 경보 1 설정치를 180.0 으로 설정하는 예를 보여 줍니다. (이 경보는 조작 모드에 상관 없이 동작합니다.) 경보 설정치를 설정하기 전에 경보 종류를 확인하십시오 경보 종류를 변경하려면 "5. 경보 종류 설정 " 을 참조하십시오.

- 1. 조작 화면을 보여 줍니다.
- 경보 종류 설정에 설명된 것과 동일한 절차에 따라 MODE 메뉴를 2. 표시합니다.

▶ 오른쪽 화살표 키를 누릅니다.



4. c'nn -151

A1 파라미터가 표시됩니다. A1~A8은 경보 1~경보 8 설정치를 나타냅니다.

▲▼ 위쪽/아래쪽 화살표 키를 사용하여 경보의 파라미터 설정 화면에서 각 파라미터를 변경할 수 있습니다.

변경해야 할 파라미터를 보여 줍니다.

▼ SET/ENTER 키를 누릅니다.

SET/ENTER 키를 누릅니다.



5.  $\Box$   $\Box$   $\Box$   $\Box$ 

변경 중에 깜박입니다.

△▽ 위쪽/아래쪽 화살표 키로 값을 높이거나 낮추고 ▲ ▶ 왼쪽/오른쪽 화살표 키로 자릿수를 이동하여 설정치를 변경합니다.



6.

c'hh

설정치가 등록되었습니다. 설정이 완료된 후 DISPLAY 키를 한 번 눌러 조작 화면으로 복귀합니다.

SET/ ENTER

#### Operation Guide UP35A 프로그램 조절계 조작 안내서

**UTA**dvanced

프로그램 설정

### YOKOGAWA 🔶

Yokogawa Electric Corporation

본 조작 안내서는 UP35A의 프로그램 기본 설정에 대하여 설명 드립니다. 각 기능에 대한 자세한 내용은 전자 설명서를 참조하십시오. 파라미터 설정 화면에서는 PV 표시에 스크롤로 안내가 나타납니다. MODE 키를 사용하 여 이 안내를 설정/해제할 수 있습니다. (프로그램 파라미터 설정 화면이 처음으로 나타 날 경우는 안내가 해제로 되어 있습니다. )

## 목차

1. 프로그램 패턴 개요

2. 프로그램 패턴 작성

3. 프로그램 패턴 설정표

## 1. 프로그램 패턴 개요

프로그램 패턴 예는 다음과 같습니다. (1) 50.0℃의 온도에서 조작을 시작하여 50분 동안 100.0℃까지 인상합니다. (2) 100.0℃까지 인상한 후 30분 동안 이 온도를 유지하게 합니다. (3) 60 분 동안 200.0℃까지 인상합니다. (4) 200.0℃까지 인상한 후 30분 동안 이 온도를 유지하게 합니다. (5) 온도를 50.0℃까지 50분 동안 인하합니다. (6) 50.0℃까지 인하시킨후 30분 동안 이 온도를 유지하게 합니다. PV 입력 범위는 다음과 같습니다. PV 입력 범위 최대값 : 250.0℃ PV 입력 범위 최소값 : 0.0℃ PV 입력 단위 : C 영역 PID 선택 (ZON): 세그먼트 PID 선택 방식 (0) 세그먼트 설정 방법 (SEG.T): 세그먼트 시간 설정 (TIME) 프로그램 시간 단위 (TMU): 시 , 분 (HH.MM) 설정치 세그먼트1 '세그먼트2' 세그먼트3 '세그먼트4' 세그먼트5 '세그먼트6 200.0°0 TSF 100.0° — TSF SS 50.0 - TSE 세그먼트 시간 시간 30분 50분 30분 60분 30분 50분 세그먼트 PID 번호 2 3 4 6

 PV 이벤트 1
 편차 상한(5°C)
 PV 상한(110°C)
 편차 상한(5°C)
 PV 상한(210°C)
 편차 하한(5°C)
 PV 상한(10°C)

 시간 이벤트 1
 해제
 설정
 해제
 설정
 해제
 해제
 성정
 해제
 행 제
 해제
 행 제
 해제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 행 제
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10
 10<

각 세그먼트의 TSP(달성 목표 설정치), TIME(세그먼트 시간 설정), S.PID(세그먼트 PID 번호 선택) 파라미터의 표시 기호는 같습니다. 단 기호 표시에 세그먼트 번호가 나타납니다.

대기 동작, 반복 동작, 구역 PID, 프로그램을 시작할 때의 동작(시작 코드), 세그 먼트를 전환할 때의 조작 모드 전환(연결 코드), 로컬 조작에 관한 자세한 내용은 사용 설명서를 참조하시기 바랍니다.

## 2. 프로그램 패턴 작성

"1. 프로그램 패턴 개요 " 에 기재한 프로그램 예를 작성하는 절차입니다







## 3. 프로그램 패턴 설정표

### <프로그램 패턴 데이터 ( 세그먼트 파라미터 ) >

다음 설정표는 패턴당 20 세그먼트에 사용될 수 있습니다 . 필요한 분만큼 복사하여 사용하십시오 .

장비 명칭	
프로그램 번호	
프로그램 명칭	
모델	
일련 번호	

다음 파라미터는 프로그램 작성 전에 미리 설정해 두어야 합니다. 특히 프로그램을 작성한 후에 TMU 와 SEG.T를 변경하면 프로그램이 삭제되므로 주의하십시오. 설 정 범위는 " 파라미터 " 를 참조하십시오.

#### <설정 파라미터>

파라미터 기호	명칭	설정치
тми	프로그램 시간 단위	
SEG.T	세그먼트 설정 방법	
ZON	구역 PID 선택	

다음 파라미터는 지정한 프로그램 패턴의 공유 파라미터입니다. 설정 범위는 "파라 미터 "를 참조하십시오.

## <프로그램 패턴 데어터 (공유 파라미터) >

파라미터 기호	명칭	설정치					
SSP	시작 목표 설정치						
STC	시작 코드						
WT.SW	기 기능 설정 / 해제						
WT.UP	상단 대기 구역						
WT.LO	하단 대기 구역						
WT.TM	대기 시간						
R.CYCL	반복 횟수						
R.STRT	반복 시작 세그먼트 번호						
R.END	반복 종료 세그먼트 번호						

### [ 프로그램을 작성할 때 발생하는 오류 ]

오류 코드	오류 정보	오류 원인
ERR01	조작 중 프로그램 편집 이 불가	프로그램 조작 중에 프로그램 패턴을 복사, 삭제하거나 세그면 트를 삽입, 삭제하였습니다.
ERR22	세그먼트 쓰기 오류	세그먼트 총 수가 20 세그먼트를 초과하였습니다 . (/AP 옵션 을 포함할 경우는 40)
ERR23	세그먼트 삽입 오류	프로그램 패턴당 세그먼트 수가 20 세그먼트 (/AP 옵션을 포형 할 경우는 40) 를 초과하므로 세그먼트를 삽입할 수 없습니다
ERR32	프로그램 패턴 복사 출 처 지정 오류	복사 출처에 프로그램 패턴이 없습니다 .
ERR33	프로그램 패턴 복사 목 표 지정 오류	복사 목표에 프로그램 패턴이 이미 있습니다 .
ERR41	프로그램 패턴 삭제 오 류	프로그램 패턴 삭제 시 삭제할 프로그램 패턴이 없습니다 .

위 오류 외에 통신 중에 발생하는 오류 코드도 있습니다 . 자세한 내용은 사용 설명서를 참조하십시오 .

-		,		+		+		,													
	PV 입덕 범위의 쇠내지/PV 입덕 스케일 쇠내지 ( )		+	+	+	+	+					+	+	+		+	+	+	+		+
	단위()			÷								+	+			÷	+	+			+
			+	+		+	+					+	+	+		+	+	+	+		+
* ㅇ르쪼 ㅍ에 ㅍㄹ	그래 패터운 그리니다.		+	+	+	+						+	+	+		+	+	+	+		+
그는 기 쇼에 드그	그는 케근을 그립어야 .		÷				+						+			÷	+		+		+
						+	+					+	+			+					+
		⊦ !	+	+	+	+	+		+			+	+	+		+	+	+	+		+
		⊧ !	+	+	+	+	+					+	+	+		+	+	+	+		+
PV 입력 범위 최소치	/PV 입력 스케일 최소치 ( )	⊧ !	+	+	+	+	+		++			+	+	++		+	+	+	+		+
											 и ¬	HE				*					
파라미터 기호	명칭	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
TSP	달성 목표 설정치																				
TIME	세그먼트 시간 설정															1					
TM.RT	세그먼트 램프 속도 및 시간 설정																				
S.PID	세그먼트 PID 번호 선택																				
JC	연결 코드																				
PV.TY1	PV 이벤트 1 종류																				
PV.EV1	PV 이벤트 1 설정치																				
PV.TY2	PV 이벤트 2 종류																				
PV.EV2	PV 이벤트 2 설정치																				
TME1	시간 이벤트 1 시작 조건																				
T.ON1	시간 이벤트 1 설정 시간																				
T.OF1	시간 이벤트 1 해제 시간																				
TME2	시간 이벤트 2 시작 조건																				
T.ON2	시간 이벤트 2 설정 시간																				
T.OF2	시간 이벤트 2 해제 시간																				
TME3	시간 이벤트 3 시작 조건																				
T.ON3	시간 이벤트 3 설정 시간																				
T.OF3	시간 이벤트 3 해제 시간																				
TME4	시간 이벤트 4 시작 조건																				
T.ON4	시간 이벤트 4 설정 시간																				
T.OF4	시간 이벤트 4 해제 시간																				

#### **Operation** UP35A Guide 조작 안내서

#### **UTA**dvanced 프로그램 조절계

## 조작

## YOKOGAWA 🔶

#### Yokogawa Electric Corporation

본 조작 안내서는 UP35A를 조작하기 위한 키 입력을 설명합니다. 외부 접점 입력을 통한 조작은 "설치 및 배선"에 있는 "6. 단자 배선 다이어그램"의 "DI' 를 참조하십시오

설정 중에 조작 방법이 기억나지 않을 경우 DISPIAY 키를 한 번 누르면 전원을 켤 때 나 타나는 화면(조작 화면)이 나타납니다. PV 표시의 파라미터 설정 화면에 스크롤로 안내가 나타납니다. MODE 키를 사용하여 이 안내를 설정/해제할 수 있습니다.

### 목차

- 1. 조작 중에 제공되는 감시용 조작 화면
- 2. 자동 조정 수행 / 취소
- 3. 프로그램 패턴 번호 (PTNO.) 선택 4. RUN/RESET 전환
- 5. AUTO/MAN 전환
- 6. RUN/STOP 전환
- 7. 프로그램 조작의 유지 (HOLD)/ 해제 전환
- 8. 유지 모드에서 프로그램 설정치를 변경
- 9. 진척 (ADV) 실행
- 10. 로컬 모드 (LOC) 로 전환
- 11. 로컬 모드에서 설정치를 변경
- 12. 문제 해결

## |1. 조작 중에 제공되는 감시용 조작 화면

#### ■조작 화면 전환 다이어그램

DISPLAY

DISPLAY

268



#### 설정치 표시에 프로그램 설정치(SP)가 나타납니다. 리셋 조작에서는 SSP가 나타납니다. 로컬 조작에서는 LSP가 나타납니다.

설정치 표시에 달성 목표 설정치(TSP)가 나타납니다. 프로그램 조작인 경우에만 나타납니다.

> 나머지 세그먼트 시간 표시 화면 설정치 표시에 나머지 세그먼트 시간(R.TIM)이 나타납니다. 프로그램 조작인 경우에만 나타납니다.



1.N -1/

IRELM 132

OUT 표시 화면/가열 냉각 OUT 표시 화면 설정치 표시에 제어 출력 값(OUT)이 나타납니다.(수동 모드에서 변경 가는)

위치 비례 제어에서 밸브의 피드백 입력 값(0~100%)이 나타납니다. 가열 냉각 제어에서는 설정치 표시에 가열 및 냉각 측 ♥ OISPLAY 데이너디너너. 기존 ㅎㄱ 제작가지가 같은 이 가는 가지 하지 않는 것이 하는 제어 출력 값(C.H.)이 나타납니다. (수동 모드에서 변경 가능) 세그먼트 번호 표시 화면 268 설정치 표시에 실행 중인 세그먼트 번호/선택한 패턴의





DISPLAY

268

나머지 반복 횟수 표시 화면 설정치 표시에 나머지 반복 횟수(R.CYC)가 나타납니다. 반복 설정 및 프로그램 조작인 경우에만 나타납니다.

프로그램 패턴 표시 화면 설정치 표시에 프로그램 패턴(개요)이 나타납니다. 왼쪽/오른쪽/위쪽/아래쪽 화살표 키로 스크롤할 수 있습니다.



프로그램 패턴 표시 화면이 나타난 후 DISPLAY 키를 누르면 조건부로 다음 화면이 나타납니다 . 자세한 내용은 사용 설명서를 참조하십시오

## 표준, 위치 비례 및 가열 / 냉각 유형

SELECT 화면 1~5( 등록할 때 나타남 )

- 아날로그 입력값 표시 화면 (표시만 수행)(공장 출고 시 기본값:표시 안 함)
- 위치 비례 연산 출력 화면 (표시만 수행)(공장 출고 시 기본값:표시 안 함)
- PID 번호 표시 화면 (표시만 수행)(공장 출고 시 기본값:표시 안 함)
- 히터 단선 경보 -1 전류 표시 화면 (표시만 수행)(히터 단선 경보 옵션만 해당)
- 히터 단선 경보 -2 전류 표시 화면 (표시만 수행)(히터 단선 경보 옵션만 해당)

#### ■ 이벤트 표시

시간 이벤트 (TME), PV 이벤트 (PVE), 경보 (AL) 는 막대 그래프 표 시, 이벤트 표시에 나타납니다. (출고 시 기본값)



#### ■ 조작 모드 전환 다이어그램

## 프로그램 (3) 유지 조작 주작 (1)(4)(1) (2 로컬 리셋 ㅈ자 (1) RUN 키를 1초 동안 누릅니다

KUN 기별 1초 등한 부릅니다.
 KST 기별 1초 등한 부릅니다.
 MODE 카를 누릅니다. HOLD를 ON으로 설정한 후 SETIENT카를 누릅니다.
 MODE 카를 누릅니다. HOLD를 OFF로 설정한 후 SETIENT카를 누릅니다.
 MODE 카를 누릅니다. LOC를 ON으로 설정한 후 SETIENT카를 누릅니다.

\*1: 기타 조작으로서 ADV를 ON(진척 기다 조작으로서 ADV를 ON(신작 실행)으로 설정하면 프로그램 조작이 다시 시작됩니다. 이 경우 조작 중의 세그먼트는 진척됩니다

## 자동 조정 수행 / 취소

자동 조정은 프로그램 패턴을 작성한 후에 수행해야 합니다.

자동 조정을 수행하려면 조절계를 자동 모드 (AUTO) 및 실행 모드 (RUN) 로 설정 하십시오. AUTO 로 설정하려면 "5. AUTO/MAN 전환"을, RUN 으로 설정하려면 "4. RUN/RESET 전환 " 을 참조하십시오.

설정치를 이미 알고 있거나 자동 조정을 통해 적합한 PID 상수를 얻을 수 없으면 PID 를 수동으로 설정하십시오 . PID 를 수동으로 설정하려면 사용 설명서를 참조하 십시오



· 일시적으로라도 출력을 설정 / 해제할 수 없는 프로세스

제어 밸브나 다른 작동기에서 격심한 출력 변경을 금지하는 프로세스 · PV 값이 허용 범위 아래로 변동할 경우 제품 품질이 저하될 수 있는 프로세스

#### 조작 화면을 표시합니다. 1







## 3. 프로그램 패턴 번호 (PTNO.) 선택

프로그램 패턴 번호는 (1) 키, (2) 파라미터, (3) 접점 입력, (4) 통신 중 하나를 사 용하여 수행할 수 있습니다. 다음은 키를 사용하여 전환하는 예입니다. 다음 조작 절차는 프로그램 패턴 번호 (PTNO.)1 을 선택하는 예입니다 프로그램 패턴 번호는 조작 정지일 때 선택할 수 있습니다.





## RUN/RESET 전환

RUN/RESET 전환은 (1) 키, (2) 접점 입력, (3) 파라미터, (4) 통신 중 하나를 사 용하여 수행할 수 있습니다 . 다음은 키를 사용하여 전환하는 예입니다 기타 전환 방법 및 조작을 시작할 때 나타나는 화면에 대한 자세한 내용은 사용 설명 서를 참조하십시오

프로그램 조작 RUN 모드에서의 표시

°268	
	-프로그램 설정치 -현재 세그먼트 번호 및 기호(SP)
	RUN 키를 1초 동안 누릅니다.

PRG 램프가 켜져 있습니다.

▶ 오른쪽 화살표 키를 누르고 있으면 다음과 같이 나타납니다.

- 실행 중인 프로그램 패턴의 세그먼트 수 - 현재 조작 중의 세그먼트 번호

프로그램 조작 RESET 모드에서의 표시

PV	YOKOGAWA 🔶	
	_ 26.8	
00 	<u>55</u> p <u>m</u>	시작 목표 설정치
		-기호 SSP
<u> </u>		RST 키를 1초 동안 누르고 있습니다.
	- RST 램프가 켜져	있습니다.

조작 정지에서의 입력 및 출력은 다음과 같습니다

PV 입력	PV 값을 표시합니다 .
제어 출력	영역 PID 선택 파라미터 (ZON) 가 세그먼트 PID 선택으로 설정되 어 있을 때 PID 그룹 번호 1 의 프리셋 출력값이 출력됩니다 . 영역 PID 선택 파라미터 (ZON) 가 세그먼트 PID 선택이 아닌 다른 설정 으로 설정되어 있을 때 영역이 제어되어 있는 PID 그룹 번호의 프리 셋 출력값이 출력됩니다 .
이벤트 출력	이벤트가 발생한 경우 출력을 해제합니다 .
경보 출력	경보가 발생한 경우 출력을 설정합니다 .

## 5. AUTO/MAN 전환

AUTO/MAN 전환은 (1) MODE 키 (사용자 기능 키 ), (2) 파라미터 , (3) 접점 입력 (4) 통신 중 하나를 사용하여 수행할 수 있습니다

아래 그림은 MODE 키를 사용하여 전환하는 예입니다 . AUTO/MAN 기능이 접점 입 력에 할당되어 있고 접점 입력이 ON 인 경우에는 키 조작을 통한 전환을 수행할 수 없습니다 . 자세한 내용은 사용 설명서를 참조하십시오 .

조작 화면을 보여 줍니다. 1.



AUTO 를 MAN 으로 전환하면 AUTO 모드의 출력 값이 보류됩니다 . 보류된 출력 값 에서 수동으로 조절계를 조작할 수 있습니다 수동 프리셋 출력을 설정할 경우(MPON 파라미터 ≠ OFF), 임의의 출력 값 (MP01-MP05 파라미터)에서 수동으로 조절계를 조작할 수 있습니다

## 수동 모드에서 제어 출력 조작

#### 참고

수동 모드에서는 키 조작을 통해 제어 출력이 조작됩니다(위쪽/아래쪽 화살표 키 를 통해 변경된 값이 그대로 출력됨). SET/ENTER 키를 누르지 않아도 표시된 값에 따라 제어 출력 값이 변경됩니다.

정지 모드(RST 램프가 켜진 경우)에서는 제어 출력을 조작할 수 없습니다.



- 위쪽 화살표 키 : 냉각 측 제어 출력 값을 낮춤과 동시에 가열 측 제어 출력 값을 높 입니다
- 아래쪽 화살표 키 : 냉각 측 제어 출력 값을 높임과 동시에 가열 측 제어 출력 값을 낮춥니다
- (데드 밴드 설정에 따라 가열 측 출력 값과 냉각 측 출력 값이 모두 표시되지 않거나 모두 표시됩니다 .)



#### 프로그램 조작의 유지 (HOLD)/ 해제 전환

프로그램 조작 중 프로그램 조작의 유지 / 해제를 실행할 수 있습니다 유지 / 해제 전환은 (1) MODE 키 ( 사용자 기능 키 ), (2) 파라미터 , (3) 접점 입력 (4) 통신 중 하나를 사용하여 수행할 수 있습니다 아래 그림은 MODE 키를 사용하여 전환하는 예입니다

1. 조작 화면을 보여 줍니다.



기타 유지 해제 방법

- · 유지 모드에서 RUN 키를 1 초 동안 누르고 있으면 유지가 해제됩니다. 이 경우, 프로그램 조작이 다시 시작됩니다.
- 유지 모드에서 "진척 (Advance)"을 실행하면 유지가 해제됩니다. 이 경우, 조 작 중의 세그먼트는 다음 세그먼트로 추진됩니다.

### 8. 유지 모드에서 프로그램 설정치를 변경

유지 모드에서 소크 세그먼트의 프로그램 설정치를 변경하는 조작을 보여 줍니다 프로그램 설정치를 변경한 후 , 유지 해제를 실행하면 변경된 설정치로 프로그램 조 작을 시작합니다



## 9. 진척 (ADV) 실행

프로그램 조작 중에 진척을 실행할 수 있습니다.

진척은 (1) MODE 키 (사용자 기능 키), (2) 파라미터, (3) 접점 입력, (4) 통신 중 하나를 사용하여 수행할 수 있습니다. 아래 그림은 MODE 키를 사용하여 수행하는 예입니다

유지 모드 조작에서 진척을 실행하면 유지 모드가 해제됩니다. 조작 화면이 나타납니다. 1.



## 10. 로컬 모드 (LOC) 로 전환

(1) MODE 키 (사용자 기능 키 ), (2) 파라미터 , (3) 접점 입력 , (4) 통신 중 하나를 사용하여 로컬 모드로 전환할 수 있습니다. 아래 그림은 MODE 키를 사용하여 전환하는 예입니다

![](_page_9_Figure_27.jpeg)

## 12. 문제 해결

## ■ 문제 해결 Flow

문제가 복잡해 보이면 자사 판매 담당자에게 문의하십시오.

![](_page_9_Figure_31.jpeg)

![](_page_9_Figure_32.jpeg)

#### Operation Guide

#### 프로그램 조절계 조작 안내서 파라미터

UP35A

## YOKOGAWA 🔶

Yokogawa Electric Corporation

본 조작 안내서는 파라미터 기능을 간략하게 설명합니다. 메뉴 기호의 각 그룹에 있는 표시에 나타나는 순서에 따라 파라미터 기호가 나열되어

있습니다. 또한, 파라미터 표마다 조절계에서 설정할 때 설정치를 기록할 수 있는 "사용자 설정"열이 있습니다. PV 표시의 파라미터 설정 화면에 스크롤로 안내가 나타납니다. MODE 키를 사용하여

이 안내를 설정/해제할 수 있습니다.

## 조작 파라미터/ 프로그램 파라미터

PARAMETER 키를 3초 동안 누르고 있으면 조작 화면에서 조작 파라미터 설정 화면으 로 이동합니다. DISPLAY 키를 한 번 누르면 조작 화면으로 복귀합니다.

![](_page_10_Figure_9.jpeg)

◀ 왼쪽 화살표 키와 PARAMETER 키를 동시에 3초 동안 누르고

## 설정 작업

있습니다.

· 초기값으로 표시된 파라미터 설정을 선택하려면 아래쪽 화살표 키를 눌러 다음 파 라미터로 이동합니다.

파라미터 설정을 변경하고 설정하려면 SET/ENTER 키를 눌러 설정치가 깜박이게 합니다. 깜박이는 상태가 되면 설정을 변경할 수 있습니다(설정 모드). 위쪽/아래쪽 /왼쪽/오른쪽 화살표 키를 사용하여 설정치를 변경합니다. SET/ENTER 키를 눌러 설정을 등록합니다.

일부 파라미터는 모델 및 사양 코드, 제어 종류(CNT) 등에 따라 표시되지 않습니다.

## ■ 조작 모드

#### 메뉴 기호: **MOdE** (MODE) 초기 값 사용자 표시단 파라미터 기호 파라미터 명칭 설정 범위 프로그램 조작 중에 나타납니다. HOLd 프로그램 조작 일시 정지 OFF ON: 일시 정지 /해제 (HOLD) OFF: 해제(프로그램 조작을 다시 시작) 프로그램 조작 중에 나타납니다. ON: 세그먼트 강제 진척 Rdľ 세그먼트 강제 진척(진 OFF (ADV) RESET: 프로그램 조작 정지 PROG: 프로그램 조작 시작 LOCAL : 로컬 조작 시작 МОНЕ 조작 모드 RESET (MODE) RМ AUTO: 자동 MAN: 수동 자동/수동 전환 MAN (A.M) РЕЛО 0: 프로그램 패턴을 선택하지 않음. 1~2 또는 4 (/AP 옵션을 포함할 경우) 프로그램 패턴 번호 선택 0 (PTNO.) |~20 또는 40 (/AP 옵션을 포함할 경 SSE ㅜ/ \* 프로그램 조작(PROG) 에서 프로 그램 조작 정지(RESET) 또는 로컬 조 프로그램 시작 세그먼트 (SST) 작(LOCAL)으로 전환되면 1로 자동 복귀합니다. 1: 정상 속도, 2: 2배 속도, 5: 5배 속 도, 10: 10배 속도 \* 이 기능을 사용하여 프로그램 패턴 PFWd 이 올바로 설정되었는지 확인합니 다. 세그먼트 시간과 시간 이벤트 시 프로그램 조작 빠른 진행 (P.FWD) 더. 제그런드 지신되 지진 이핸드 지 간만 빠르게 합니다. \* 빠른 진행 기능 수행 후 정상 속도로 복귀합니다. OFF: 사용 안 함 1~4: 자동 조정을 수행합니다. 조정 길과는 지정된 번호가 매겨진 PID에 저장됩니다. R: 조정 결과는 기준 편차용 PID에 저 HE (AT) 자동 조정 전환 OFF 장됩니다 선택 중인 PID 그룹 번호가 표시됩니다 1~4, R: 기준 편차용 PID 그룹 *РІ d* (рід) PID 번호

EASY

## ■ SELECT 파라미터

UTAdvanced.

메뉴 기호:	5	(CS)									
파라미터 기호 파라미터 명칭		설정 범위			초기 값	사용자 설정	표시단				
등록된 파리 터 기호	0	SELECT 파라미터 10~19			등록된 파라미터의 설정 범위입니다. 자세한 내용은 사용 설명서를 참조하 십시오.			0	아래 표 참조	EASY	
파라미터	n	=10	n=11	n=12	n=13	n=14	n=15	n=16	n=17	n=18	n=19
CSn											

SELECT 파라미터를 등록하려면 사용 설명서를 참조하십시오.

■ 프로그램 설정 파라미터 메뉴 기호: (*PRDG* PROG>*PTND* PTNO.(= 01 ~ 02(04))><u>5</u>*EGND*(SEGNO.(= 00))

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
55P (ssp)	시작 목표 설정치	PV 입력 범위의 0.0~100.0% (EUS) (설정 범위: P.RL~P.RH)	P.RL		
<u>57</u> [ (sтс)	시작 코드	SSP: SSP 시작 RAMP: 램프 속도 우선 PV 시작 TIME: 시간 우선 PV 시작 LSP: 로컬 시작 * 파라미터 SEG.T가 TM.RT일 때, STC=TIME를 선택할 수 없습니다.	SSP		EASY
ИТ.5И (wt.sw)	대기 기능 설정/해제	OFF: 사용 안 함 ON: 사용	OFF		
WZUP (wz.up)	상단 대기 구역	DV 이려 바이이 0 ~~10 0억 (EUC)	PV 입 편 범 위의 5.0%		
W <u>7L</u> [] (wz.lo)	하단 대기 구역	FV 입국 업체의 0.0~10.0%(EUS)	PV 입 편 범 위의 5.0%		
<i>ЫТ.ТМ</i> (wt.тм)	대기 시간	OFF: 사용 안 함 0.01~999.59(*h.min" 또는 "min.s") 세 그먼트 전환 시의 대기 시간일 경 우에만 사용할 수 있습니다. 파라미터 TMU를 사용하여 시간 단 위를 설정합니다. (기기 공유)	OFF		STD
R <u>[</u> Y[] (r.cycl)	반복 횟수	0~999, CONT(무한대)	0		
RSTRT (r.strt)	반복 시작 세그먼트 번 호	1~20(40)	1		
REN] (r.end)	반복 종료 세그먼트 번호	1≤R.STRT≤R.END≤20(40)	1		

## ■ 프로그램 설정 파라미터

메뉴 기호: (PROG >PLNOPTNO.(= 01~02 (04))>566100 SEGNO.(= 01~20(40))

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
7 <i>5P</i> (TSP)	달성 목표 설정치	PV 입력 범위의 0.0~100.0% (EUS) (설정 범위: P.RL~P.RH)	P.RL		
71 ME (time)	세그먼트 시간	-: 등록되지 않았습니다. 0.00~999.50("h.min" 또는 "min.s") 파라미터 SEG.T=TIME일 때 설정 할 수 있습니다. * 파라미터 TMU를 사용하여 시간 단 위를 설정합니다. (기기 공유) * 세그먼트 시간이 0.00일 때, TSP는 1제어 주기를 통해 계단식으로 변경 됩니다.	_		
<i>ТррТ</i> (тм.rt)	세그먼트 램프 속도 및 시간	-: 등록되지 않았습니다. 램 프일 경우: 시간 또는 분당 PV 입 역 범위의 0.0~100.0%(EUS) 소크일 경우: 0.00~999.59("h.min" 또는 "min s") * 파라미터 SEG.T=TM.RT일 때 설 정할 수 있습니다. * 파라미터 TMU를 사용하여 시간 단 위를 설정합니다. (기기 공유) 시간당: TMU=HH.MM, 분당: TMU=HH.MM, 분당: TMU=HH.MM, 분당: TMU=HL.MM, SS * 입력 범위의 0.0% 또는 세그먼트 시간이 0.00일 때는 1제어 주기를 통해 다음 세그먼트로 진척됩니다.	_	= 프로 설 그램 을 참조.	EASY
5 <i>P1 d</i> (s.pid)	세그먼트 PID 번호 선 택	1~4 * 파라미터 ZON=0일 때 설정할 수 있습니다.	1		
Ч[ (JC)	연결 코드	CONT: 계속 전환 HOLD: 유지 전환 LOCAL: 로컬 전환(최종 세그먼트일) 때 유효) W.SW: 세그먼트 전환시 대기 W.IV: 세그먼트 전환내기 해제 후 로컬 전환(최종 세그먼트일) 때 유효) PLK, 1-PLK, 4: 패턴 1-4에 링크 INS: 지정한 세그먼트 뒤에 세그먼 트를 추가 DEL: 지정한 세그먼트를 삭제	CONT		STD

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
<i>РІ: ҬҰ  ~ РІ: ҬҰ2</i> (РѴ.ТҮ1- РѴ.ТҮ2)	PV 이벤트 1~2 종류	OFF: 사용 안 함 (전원 켜기)         1: PV 상한, 2: PV 하한,         3: SP 상한, 4: SP 하한,         5: 편차 상한, 6: 편차 하한,         7: 편차 상한 및 하한,         8: 상한 및 하한,         9: 목표 SP 성한,         10: 목표 SP 편차 상한,         12: 목표 SP 편차 상한,         12: 목표 SP 편차 상한,         13: 목표 SP 편차 상한,         13: 목표 SP 편차 상한,         14: 상한 및 하한 내 목표 SP 편차         15: OUT 상한,         16: OUT 하한,         17: 냉각 즉 OUT 상한,         18: 냉각 즉 OUT 상한,         18: 냉각 즉 OUT 상한,         18: 냉각 즉 OUT 상한,         19 산업을 끊을 경우 100을 더해줍니         다, 예: PV상한은 전원을 끊을 경우         101로 됩니다.	OFF		
Pl'El'  ~ Pl'El'2 (pv.ev1~ pv.ev2)	PV 이벤트 1~2 설정치	PV 경보, SP 경보, 편차 경보, 출력치 경보의 설정치 표시 값을 설정합니다. - 19999~30000(입력 범위 내의 값을 설정.) 소수점 위치는 입력 종류에 따라 다릅 니다.	0	"프로 그램 설 정"을 참조.	STD
TME   ~ TME   ~ (tme1~ tme4)	시간 이벤트 1~4 시작 조건	ON: 설정 시작 OFF: 해제 시작	OFF		
T_N   ~ T_NY (t.on1~ t.on4)	시간 이벤트 1~4 설정 시간	-: 사용 안 함 0.01~999.59("h.min" 또는 "min.s") * 세그먼트 시간 내에서만 유효합니 다.	_		
Ţ <u></u> Ţ <u></u> Ţ <u></u> Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ Ţ	시간 이벤트 1~4 해제 시간	* 조작 모드가 프로그램 조작 외의 모 드로 변경되면 OFF로 됩니다. * 파라미터 TMU를 사용하여 시간 단 위를 설정합니다. (기기 공유)	_		

PV 이벤트와 시간 이벤트는 프로그램 조작 중에서만 사용할 수 있습니다. PV 이벤트 파라미터는 PV 이벤트 1 (PV.TY1, PV.EV1), PV 이벤트 2, PV 이벤트 3, ...의 순서로 나타납니다. 시간 이벤트 파라미터는 시간 이벤트 1 (TME1, T.ON1, T.OF1), 시간 이벤트 2, 시간 이벤트 3, ...의 순서로 나타납니다.

# ■ 로컬 설정 파라미터 메뉴기호: [ ] [ (LOC)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
LSP (LSP)	로컬 목표 설정치	PV 입력 범위의 0.0~100.0% (EUS) (설정 범위: P.RL~P.RH)	P.RL		
L <i>PI d</i> (L.PID)	로컬 PID 번호 선택	사용할 PID 그룹 번호를 설정합니다. 1~4 * 파라미터 ZON=0 또는 5일 때 설정 할 수 있습니다. * 파라미터 ZON=5일 때, 조작 모드에 상관 없이 로컬 PID를 선택합니다.	1		EASY
LEY I ~ LEY2 (L.TY1~ L.TY2)	로컬 이벤트 1~2 종류	0FF: 사용 안 함 (전원 켜기) 1: PV 상한, 2: PV 하한, 3: SP 상한, 4: SP 하한, 5: 편차 상한 및 하한, 8: 상한 및 하한, 10: 목표 SP 상한, 10: 목표 SP 한하, 11: 목표 SP 편차 상한, 12: 목표 SP 편차 상한, 13: 목표 SP 편차 상한, 13: 목표 SP 편차 상한, 14: 상한 및 하한 내 목표 SP 편차 15: OUT 상한, 16: OUT 하한, 17: 냉각 측 OUT 상한, 18: 냉각 측 OUT 상한, 18: 냉각 측 OUT 하한 * 전원을 끊을 경우 100을 더해줍니 다. 여: PV상한은 전원을 끊을 경우 101로 됩니다.	OFF		STD
LEV 1 ~ LEV 2 (L.EV1 ~ L.EV2)	로컬 이벤트 1~2 설정치	PV 경보, SP 경보, 편차 경보, 출력치 경보의 설정치 표시 값을 설정합니다. - 19999~30000(입력 범위 내의 값을 설정) 소수점 위치는 입력 종류에 따라 다릅 니다.	0		

#### ■ 경보 설정치 설정 파라미터

메뉴 기호: <b>뮈L</b> (AL)							
파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단		
Я I~Я2 (A1 ~ A2)	경보 1~2 설정치	조작 모드에 상관 없이 동작하는 경보 입니다. PV 경보, SP 경보, 편차 경보, 출력 값 경보, 속도 경보 설정치의 표시 값 을 설정합니다. - 19999-30000(입력 범위 내의 값을 설정) 소수점 위치는 입력 종류에 따라 다릅 니다.	0	아래 표 참조	EASY		

아래 표를 사용하여 경보 설정치 파라미터의 설정치를 기록합니다.

파라미터 n=1 n=2

An

## ■ SP 관련 설정 파라미터

메뉴 기호: **5/75** (SPS)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
SPE (SPT)	SP 트래킹 선택	트래킹은 프로그램 모드에서 로컬 모 드로 변경할 때 수행됩니다.(로컬 설 정치가 프로그램 설정치를 추적합니 다.)OFF, ON	OFF		
<u>5ЕМ</u> (s.тм)	프로그램 조작 시작 시간	0.00~999.59(("h.min" 또는 "min.s") (기기 공유) * 파라미터 TMU를 사용하여 시간 단 위를 설정합니다. (기기 공유)	0.00		STD
PNC (pnc)	프로그램 패턴 번호 삭제	OFF: 삭제 안 함 ON: 삭제(프로그램 패턴 번호 0) * 조작이 종료되면 프로그램 패턴 번 호가 "0"으로 복귀합니다.	OFF		

## ■ 경보 기능 설정 파라미터

메뉴 기호: **뭐\_ 뮤M**(ALRM)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
EHY I ~ EHY2 (ehy1~ ehy2)	이벤트 1~2 자기 이력	PV 이벤트와 로컬 이벤트의 자기 이 력 설정치를 백분율로 설정합니다. 0.0~100.0% 설정치는 PV 입력 범위 또는 출력 범 위에 대한 백분율입니다.	0.5		STD
AL I~ ALZ (AL1~AL2)	경보 1~2 종류(예: Alarm 1) 대치 동작 전원 공급/차단 대기 동작	조작 모드에 상관 없이 동작하는 경보 입니다. [경보 종류 : 2 자릿수 (아래 참조)]+ [객기 동작 없음(0)/ 있음(1)]+ [전 원 공급(0) (오는 전원 차단(1)]+ [전 원 공급(0) (오는 전원 차단(1)]+ [전 지 동작 (0/1/2/3/4)] 대치 동작의 경우 사용 설명서를 참조 하십시오. 건 보 작 (0) 또는 전원 차단(1)]+ [대 지 동작 (0) 사용 안 한 10: 무산 상한 (2) 무산 하한 (2) 무산 하한 (2) 무산 하한 (2) 무산 하한 (3) SP 상한 (4) 도와 한 (5) 편차 상한 (5) 편차 상한 (5) 편차 상한 (5) 편차 상한 (5) 편차 상한 (1) 목표 SP 전한 (1) 목표 SP 편차 하한 (1) 목표 SP 편차 상한 (1) 목표 SP 편차 상한 (2) 다 상한 (2) 다 하한 (1) 당한 (3) 도와 전한 (4) 상한 및 하한 내 목표 SP (4) 상한 (4) 당한 (5) 다 전한 (5) 다 전 (5) 다 (5) 다 (5) T (5)	AL: PV (0) PV 2017 동작 (0) 원 (0) 전 21 21 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22	아래 표 참조	EASY
⊮Е I ~ ⊮ЕΖ (VT1~VT2)	PV 속도 경보 시간 설정 치 1~2	0.01~99.59(min.s)	1.00		
НУ I ~ НУ2 (нү1~нү2)	경보 1~2 자기 이력	자기 이력 설정치의 표시값을 설정함 니다. -19999~30000(입력 범위 내의 값을 설정) 소수접 위치는 입력 종류에 따라 다릅 니다. 입력 종류가 소수 자릿수 1개일 때 자기 이력의 초기 값은 1.0으로 됩 니다.	10		
d УN I ~ d УNZ (DYN1~DYN2)	경보 1~2 설정 지연 타 이머	경보 설정치에 도달한 후 지연 타이머 가 만료되면 경보 출력이 설정됩니다. 0.00~99.59(min.s)	0.00		STD
AMd (amd)	경보 모드	0: 항상 활성 1: RESET 모드에서 활성화되지 않음 2: RESET 또는 MAN 모드에서 활성 화되지 않음	0		010

n=1	n=2
	n=1

n: 경보 수

#### ■ PV 관련 설정 파라미터

메뉴 기호: **///////**(PVS)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
Ь5 (вs)	PV 입력 바이어스	PV 입력 범위의 -100.0~100.0%(EUS)	PV 입력 범위의 0.0%		EASY
FL (FL)	PV 입력 필터	OFF, 1~120초	OFF		

## ■ PID 설정 파라미터

메뉴 기호: **위 쉽** (PID)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
<u>р</u> (Р)	비례 밴드 가열 측 비례 밴드(가열 /냉각 제어)	0.0~999.9% 0.0%를 설정하면 0.1%로 작동합니 다. 가열/냉각 제어에서 0.0%인 경우 가 열 측 설정/해제 제어가 적용됩니다.	5.0%		
 (1)	적분 시간 가열 측 적분 시간(가열 /냉각 제어)	OFF: 사용 안 함 1~6000초	240초		
<u></u> (D)	미분 시간 가열 측 미분 시간(가열 /냉각 제어)	OFF: 사용 안 함 1~6000초	60초		
<u>П</u> Н (он)	제어 출력 상한 가열 측 제어 출력 상한 (가열/냉각 제어)	-4.9~105.0%, (OL <oh) 가열/냉각 제어: 0.1~105.0%(OL<oh)< th=""><th>100.0%</th><th></th><th></th></oh)<></oh) 	100.0%		
	제어 출력 하한 가열 측 제어 출력 하한 (가열/냉각 제어)	-5.0~104.9%, (OL <oh), SD: 완전 페쇄 가열/냉각 제어: 0.0~104.9%(OL<oh)< th=""><th>0.0%</th><th></th><th></th></oh)<></oh), 	0.0%		
<i>MR</i> (mr)	수동 재설정	적분 시간이 OFF인 경우 사용됩니다. PV = SP인 경우 수동 재설정 값과 출력 값이 같습니다. -5.0~105.0%	50.0%		EASY
НУ5 (нүs)	자기 이력 (설정/해제 제 어, 위치 비례 제어) 가열 측 설정/해제 제어 자기 이력 (가열/냉각 제 어)	설정/해제 제어: PV 입력 범위의 0.0~100.0%(EUS) 가열/냉각 제어 또는 위치 비례 제어: 0.0~100.0%	설정/해 제 제어: PV 입력 범위의 0.5% 가열/ 냉각 제어 또는 위례 제어: 0.5%		
<u>НЧЦ</u> Р (ну.up)	상단 측 자기 이력(설정 /해제 제어)		PV 입력 범위의 0.5%		
<u>НЧL []</u> (ну.lo)	하단 측 자기 이력(설정 /해제 제어)	PV 입력 범위의 0.0~100.0%(EUS)	PV 입력 범위의 0.5%		
	정/역동작 전환	RVS: 역동작 DIR: 정동작	RVS		STD
Р <sub>С</sub> (Рс)	냉각 측 비례 밴드	0.0~999.9% 가열/냉각 제어에서 0.0%인 경우 냉 각 측 설정/해제 제어가 적용됩니다.	5.0%		
/ <u>_</u> (Ic)	냉각 측 적분 시간	OFF: 사용 안 함 1~6000초	240초		
dc (Dc)	냉각 측 미분 시간	OFF: 사용 안 함 1~6000초	60초		
[] <i>Н</i> _ (Онс)	냉각 측 제어 출력 상한	0.1~105.0%, (OLc <ohc)< th=""><th>100.0%</th><th></th><th></th></ohc)<>	100.0%		
OLC (OLC)	냉각 측 제어 출력 하한	0.0~104.9%, (OLc <ohc)< th=""><th>0.0%</th><th></th><th>EASY</th></ohc)<>	0.0%		EASY
HYSC)	냉각 측 설정/해제 제어 자기 이력	0.0~100.0%	0.5%		
<u>db</u> (DB)	출력 데드 밴드(가열/냉 각 제어 또는 위치 비례 제어)	가열/냉각 제어: -100.0~50.0% 위치 비례 제어: 1.0~10.0%	3.0%		
Р[] (ро)	프리셋 출력 가열 측 프리셋 출력(가 열/냉각 제어)	STOP 모드에서는 고정 제어 출력을 생성할 수 있습니다. 위치 비례 제어 에서는 밸브 개방(-5.0~105.0%)을 설정할 수 있습니다.	0.0%		
	냉각 측 프리셋 출력	STOP 모드에서는 냉각 측 고정 제어 출력을 생성할 수 있습니다. -5.0~105.0%	0.0%		

둘 이상의 PID 파라미터 그룹을 사용하고 있으면 다음 표를 사용하여 해당 설정값을 기록합니다.

파라미터	n=2	n=3	n=4	R
P				
I				
D				
OH				
OL				
MR				
HYS				
HY.UP				
HY.LO				
DR				
Pc				
Ic				
Dc				
OHc				
OLc				
HYSc				
DB				
PO				
POc				

![](_page_11_Figure_8.jpeg)

11 1 ± · LUI							
파라미터 기호	파라미터 명칭		설정 범위		초기 값	사용자 설정	표시단
SE (sc)	고급 기능	OFF: 사용 도 오버슈트 2: 현당 역: 3: 현당 연경 감 5P 변경 봄 거슈트 4: 오버슈트 도) 참 2: 2 나 다음 제 다. 1) 설정 유량 제 답 이 빠 기 능일	안 함 으 억제 기능(정상 또 지 기능(안정 모드) 드보다 더 넓은 특성 할 수 있습니다. 제 기능 (응답 모드 의 시 PV의 후속 조카 을 단축할 수 있습니 트 억제 기능(강력 역 아에서 사용한지 이 사용되지 '해제 제어, 2) PD 어, 4) 가열/냉각 저 어나 압력 제어와 ? 는 제어 프로세스어 사용하지 마십시오	모 드) 병 변화 ) 및 수 니다. 목제 제 어 가합니다. 에어, 비어 일(는 이	OFF		EASY
<u>ЯЕЕУ</u> (ат.тү)	자동 조정 종류	0: 정상 1: 안정성			0		STD
AR (AR)	반 재설정 종결(과적 방지)	<sup>빅분</sup> AUTO, 50	.0~200.0%		AUTO		
(OPR)	출력 속도 리미터	OFF: 사용 0.1~100.0	안 함 )%/초		OFF		
MPDN (mpon)	수동 프리셋 출력 번 선택	AUTO 모드 때 MAN 2 합니다. OFF: AUT 을 보류(강 1: 수동 프 강하) 2: 수동 프 강하) 3: 수동 프 강하) 4: 수동 프 강하) 5: 수동 프 강하)	에서 MAN 모드로 드에 사용할 출력을 이 모드에서 제어의 이었 출력 1 사용(을 리셋 출력 2 사용(을 리셋 출력 3 사용(을 리셋 출력 5 사용(을	전환택 현 편 편 편 편 편 편	OFF		STD
MP[]   ~ MP[]5 (MP01~MP05)	수동 프리셋 출력 1	~5 -5.0~105 단, 출력은 한됩니다.	.0% 출력 상한 및 하한	으로 제	0.0%	아래 표 참 조	
음 표를 사용히	아여 수동 프리셋 출력	설정 값을 기록힙	니다.				
파라미터	n=1	n=2	n=3	n	=4	n=	=5
MPOn							

## ■ 영역 제어 파라미터

메뉴 기호: **ZONE**(ZONE)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
RP   ~ RP] (RP1~RP3)	기준점 1~3	주어진 온도 영역에 따라 PID 상수 사이의 전환 수행 기준점을 설정합니 다. PV 입력 범위의 0.0~100.0% (EUS) (RP1 ≤ RP2 ≤ RP3	PV 입력 범위의 100.0%	아래 표 참 조	
<i>₽НУ</i> (вну)	영역 PID 전환 자기 이 력	기준점에서의 전환을 위한 자기 이력 을 설정할 수 있습니다. PV 입력 범위의 0.0~10.0%(EUS)	PV 입력 범위의 0.5%		STD
<i>₽₫⊭</i> (RDV)	기준 편차	SP로부터의 편차를 설정합니다. 기 준 편차에 대한 PID는 본 편차보다 큰 편차가 있는 경우에 사용됩니다. OFF: 사용 안 함 PV 입력 범위의 0.0 + 1digit~100.0%(EUS)	OFF		

영역 제어의 경우 설정 파라미터 ZON(영역 PID 선택)을 영역 PID 선택으로 설정 합니다.

다음 표를 사용하여 기준점 설정 값을 기록합니다.

파라미터	n=1	n=2	n=3
RPn			

#### ■ P 파라미터(래더 프로그램용)

메뉴 기호: **PPRR**(PPAR)

	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	,,								
파라미터 기초	ž I	파라미터 등	명칭		설정	범위		초기 값	사용자 설정	표시단
P[]   ~ P  [] (P01~P10)	P01~	P10 파라I	미터	-19999 정 소프트 치를 설정	~30000() 트웨어를 / 됭)	LL50A 파 사용하여 :	라미터 설 소수점 위	0	아래 표 참 조	STD
파라미터	n=01	n=02	n=03	n=04	n=05	n=06	n=07	n=08	n=09	n=10
Pn										

## 설정 파라미터

PARAMETER 키와 왼쪽 화살표 키를 동시에 3초 동안 누르고 있으면 조작 화면 또는 조작 파라미터 설정 화면에서 설정 파라미터 설정 화면으로 전환합니다. DISPLAY 키를 한 번 누르면 조작 화면으로 복귀합니다.

![](_page_11_Figure_21.jpeg)

#### 설정 작업

· 초기값으로 표시된 파라미터 설정을 선택하려면 아래쪽 화살표 키를 눌러 다음 파 라미터로 이동합니다.

· 파라미터 설정을 변경하고 설정하려면 SET/ENTER 키를 눌러 설정치가 깜박이게 합니다. 깜박이는 상태가 되면 설정을 변경할 수 있습니다(설정 모드). 위쪽/아래쪽 /왼쪽/오른쪽 화살표 키를 사용하여 설정치를 변경합니다. SET/ENTER 키를 눌러 설정을 등록합니다.

일부 파라미터는 모델 및 사양 코드, 제어 종류(CNT) 등에 따라 표시되지 않습니다.

#### ■ 제어 기능 설정 파라미터

메뉴 기호: **[ 上 [** (CTL)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
ENE (CNT)	제어 종류	PID: PID 제어 ONOF: 설정/해제 제어(1 점의 자기 이력) ONOF2: 설경/해제 제어(2 점의 자기 이력) H/C: 가열/냉각 제어	PID		EASY
20N (zon)	영역 PID 선택	0: 세그먼트 PID 선택 1: 영역 PID 선택(PV별 선택) 2: 영역 PID 선택(PV별 선택) 5. 로컬 PID 선택(SP별 선택) 5. 로컬 PID 선택 "세그먼트 PID 선택"으로 설정하면 매 세그먼트에 PID가 선택됩니다. " '영역 PID 선택"으로 설정하면 기 준점에 설정된 범위에 따라 PID 상 수가 자동으로 선택됩니다. " "로컬 PID 선택"으로 설정하면 조 작 모드에 상관 없이 로컬 PID가 선 택됩니다.	1		STD
SEGE (seg.t)	세그먼트 설정 방법	TIME:세그먼트시간 설정 TM.RT:세그먼트램프 속도 및 시간 설정 참고: 설정을 변경하면 프로그램 패턴 이 삭제됩니다.	TIME		EASY
<i>ЕМЦ</i> (тми)	프로그램 시간 단위	HH.MM: 시.분 MM.SS: 분.초	HH.MM		

## ■ PV 입력 설정 파라미터

메뉴 기호: **///** (PV)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
I N (IN)	PV 입력 종류	OFF: 4 長 登 整 K1: -270.0-1370.0°C/-450.0-2500.0°F K2: -270.0-1300.0°C/-450.0-2300.0°F K3: -200.0-200.0°C/-200.0-1000.0°F T1: -200.0-200.0°C/-300.0-2300.0°F T2: 0.0-400.0°C/-200.0-750.0°F S: 0.0-1800.0°C/32-3100°F S: 0.0-1800.0°C/32-3100°F N: -200.0-1300.0°C/-300.0-2400.0°F E: -270.0-1000.0°C/-450.0-1800.0°F L: -200.0-400.0°C/-300.0-2600.0°F L: -200.0-1000.0°C/-300.0-1600.0°F L: -200.0-000.0°C/-300.0-1600.0°F U2: 0.0-400.0°C/-300.0-1600.0°F U2: 0.0-400.0°C/32-4000°F P2040: 0.0-1900.0°C/32-4000°F P2040: 0.0-1900.0°C/32-4000°F P12: 0.0-1900.0°C/32-4000°F P12: 0.0-300.0°C/32-4000°F P12: 0.0-300.0°C/32-4000°F P11: -200.0-500.0°C/-300.0-1600.0°F P11: -200.0-500.0°C/-300.0-1600.0°F P11: -200.0-500.0°C/-300.0-1600.0°F P12: -200.0-500.0°C/-300.0-1600.0°F P12: -200.0-500.0°C/-300.0-1000.0°F P12: -200.0-500.0°C/-300.0-1600.0°F P12: -200.0-500.0°C/-300.0-1000.0°F P12: -200.0-500.0°C/-300.0-1000.0°F P12: -200.0-500.0°C/-300.0-1000.0°F 0.4-2V: 0.000-2.000V 1-5V: 1.000-2.000V 0-20: 0.00-20.00mA 0-10V: 0.000-10.00V 0-100: 0.00-20.00mV 0-100: 0.00-20.00mV	OFF		EASY
UNI E (unit)	PV 입력 단위	-: 단위 없음, C: 섭씨 -: 단위 없음,: 단위 없음,: 단위 없음, F: 화씨	С		EXCI
<i>П</i> Н (RH)	PV 입력 범위의 최대값	입력 종류에 따라 다릅니다. - 온도 입력의 경우 - 실제로 제어되는 온도 범위를 설정 합니다. (RL(RH) - 전암/전류 입력의 경우 - 적용되는 전암/전류 신호의 범위를 서정하니.	입력 종 류에 따 라 다릅 니다.		
RL (RL)	PV 입력 범위의 최소값	된압/전류 신호가 실제로 제어되는 스케일은 입력 스케일의 최대값 (SH)과 입력 스케일의 최소값(SL) 을 사용하여 설정해야 합니다. 입력은 RL = RH일 때 항상 0% 입니다.	입력 종 류에 따 라 다릅 니다.		
SdP (SDP)	PV 입력 스케일 소수점 위치	0: 소수 자릿수 없음 1: 소수 자릿수 1개 2: 소수 자릿수 2개 3: 소수 자릿수 3개 4: 소수 자릿수 4개	입력 종 류에 따 라 다릅 니다.		
<u>5Н</u> (sн)	PV 입력 스케일의 최대 값	-19999~30000, (SL <sh),< th=""><th>입력 종 류에 따 라 다릅 니다.</th><th></th><th></th></sh),<>	입력 종 류에 따 라 다릅 니다.		
5L (SL)	PV 입력 스케일의 최소 값	SH − SL   ≤ 30000	입력 종 류에 따 라 다릅 니다.		
65L (BSL)	PV 입력 단선 동작	OFF: 사용 안 함 UP: 스케일 확대 DOWN: 스케일 축소	입력 종 류에 따 라 다릅 니다.		STD

W: W-5% Re/W-26% Re(Hoskins Mfg.Co.). ASTM E988 WRE: W97Re3-W75Re25

#### ■ 입력 범위, SP 리미터 설정 파라미터

메뉴 기호: **/////**(MPV)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
PUNI (p.uni)	제어 PV 입력 단위	-: 단위 없음, C: 섭씨 -: 단위 없음,: 단위 없음,: 단위 없음, F: 화씨	PV 입 력 단위 와 동일		
P.dP (p.dp)	제어 PV 입력 소수점 위 치	0: 소수 자릿수 없음, 1: 소수 자릿수 1개, 2: 소수 자릿수 2개, 3: 소수 자 릿수 3개, 4: 소수 자릿수 4개	1		
PRH (p.rh)	제어 PV 입력 범위의 최 대값	-19999~30000, (P.RL <p.rh),< th=""><th>입력 종 류에 따릅 라 다릅 니다.</th><th></th><th>STD</th></p.rh),<>	입력 종 류에 따릅 라 다릅 니다.		STD
PRL (p.rl)	제어 PV 입력 범위의 최 소값	P.RH − P.RL   ≤ 30000	입력 종 류에 따 라 다릅 니다.		310
SPH (sph)	SP 상한	PV 입력 범위의 0.0~100.0%(EUS), (SPL <sph)< th=""><th>PV 입력 범위의 100.0 %</th><th></th><th></th></sph)<>	PV 입력 범위의 100.0 %		
SPL (SPL)	SP 하한	* 조작 시 프로그램 설정치, 또는 로컬 설정치를 제한할 수 있습니다.	PV 입력 범위의 0.0%		

#### ■ 출력 설정 파라미터

메뉴 기호: 📶 🏒 (OUT)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
<u>]</u> Е (от)	출력 종류 선택 <u>이는 이미이 (</u> 처음 두 자릿수 ) 마지막 두 자릿수	체어 출력 또는 가열 측 제어 출력(마 지막 두 자릿수) 00: 해제 01: OUT 단자(전원 펄스) 02: OUT 단자(전류) 03: OUT 단자(릴레이) 06: OUT2 단자(전류) 07: RET/OUT2 단자(전유) 명국 측 제어 출력(처음 두 자릿수) 00: 해제 01: OUT 단자(전유) 02: OUT 단자(전유) 03: OUT 단자(전류) 03: OUT 단자(전류) 03: OUT 단자(델레이) 06: OUT2 단자(전유] 07: RET/OUT2 단자(전암 펄스) 08: RET/OUT2 단자(전유)	표준 종류: 00.03 가열 /생각 종류: 06.03		
EE (ct)	제어 출력 주기 시간 가열 측 제어 출력 주기 시간(가열/냉각 제어)	0.5~1000.0초	30.0초		FASY
<u>[Ес</u> (стс)	냉각 측 제어 출력 주기 시간	0.0 1000.01	30.0초		2,101
<i>і/Я</i> Е (v.ат)	자동 밸브 위치 조정	OFF: 자동 조정 정지 ON: 자동 조정 시작	OFF		
<i>¦∕,</i> ₽5 (v.rs)	밸브 위치 설정 재설정	V.RS를 ON으로 설정하면 밸브 조정 설정이 재설정되고 "V.RS" 표시가 깜 박입니다.	OFF		
// <u> </u> (V.L)	완전 폐쇄 밸브 위치 설 정	아래쪽 화살표 키를 사용하여 밸브 위 치를 완전 폐쇄 위치로 설정한 상태로 SET/ENTER 키를 누르면 조정된 값 이 저장됩니다. V.L 조정이 완료되면 V.L의 깜박임이 멈춤니다.	_		
<i>¦/Н</i> (v.н)	완전 개방 밸브 위치 설 정	위쪽 화살표 키를 사용하여 밸브 위치 를 완전 개방 위치로 설정한 상대로 SET/ENTER 키를 누르면 조정된 값 이 저장됩니다. V.H 조정이 완료되면 V.H의 깜박임이 멈춤니다.	_		
<i>LR<u>L</u></i> (tr.t)	밸브 작동 시간	5~300초	60초		
<i>\/ М</i> □́́́́́́́/ (V.моd)	밸브 조정 모드	0: 밸브 위치 피드백 종류 1: 밸브 위치 피드백 종류 (피드백 입력 오류나 단선이 발생 하면 예상 종류로 이동합니다.) 2: 밸브 위치 예상 종류	0		STD
RES (rts)	RET의 재전송 출력 종류	OFF: 사용 안 함 PV1: PV SP1: SP OUT1: OUT(위치 비례 제어인 경우 의 별브 개방: 0~100%) LPS: 15V DC 루프 전원 공급 장치 TSP1: 목표 SP HOUT1: 가염 측 OUT COUT1: 냉각 측 OUT MV1: 위치 비례 출력 (내부 연산 값) PV: PV 단자 아날로그 입력	PV1		EASY
<u> Я</u> ЕН (втн)	RET의 재전송 출력 스케 일의 최대값	RTS = PV1, SP1, TSP1, PV인 경우 RTL + 1digit~30000 -19999~RTH - 1digit 소수점 위치:	PV 입 력 범 위의 100%		STD
REL (RTL)	RET의 재전송 출력 스케 일의 최소값	RTS=PV1, SP1 또는 TSP1인 경우 PV 입력의 소수점 위치와 동일합니다. RTS=PV인 경우 PV 입력 스케일의 소 수점 위치와 동일합니다.	PV 입 력 범위 의 0%		310
[] / <b>R</b> 5 (01rs)	OUT 전류 출력의 재전송 출력 종류	RTS와 동일	OFF		
[] <i>IRH</i> (01rh)	OUT 전류 출력의 재전송 출력 스케일의 최대값	01RS = PV1, SP1, TSP1, PV 인 경 우 01RL + 1digit~30000 -19999~01RH - 1digit 소수점 위치:	_		STD
[] <i> RL</i> (01rl)	OUT 전류 출력의 재전송 출력 스케일의 최소값	01RS = PV1, SP1 또는 TSP1인 경우 PV 입력의 소수점 위치와 동일합니다. 01RS = PV인 경우 PV 입력 스케일의 소수점 위치와 동일합니다.	-		
	OUT 전류 출력 범위	4-20: 4~20mA 0-20: 0~20mA	4-20		STD
RELA (ret.a)	RET 전류 출력 범위	20-4: 20~4mA 20-0: 20~0mA	4-20		0.0

#### ■ 히터 단선 경보 설정 파라미터 메뉴기호: Hb用 (HBA)

_					
파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
НЬ (5 (нв1.s)	히터 단선 경보-1 기능 선택	0: 히터 전류 측정	1		
НЬ25 (нв2.s)	히터 단선 경보-2 기능 선택	1: 히터 단선 경보	1		
НЬ / (нв1)	히터 단선 경보-1 전류 설정치	OEE 0.1-200.04rms	OFF		EASY
НЬ <u>2</u> (нв2)	히터 단선 경보-2 전류 설정치	011, 0.1-300.0Ams	OFF		LAGI
	CT1 권선 번호 비율	12200	800		
[2] (CT2.T)	CT2 권선 번호 비율	1-3300	800		
HdN I (hdn1)	히터 단선 경보-1 설정 지연 타이머	0.00-00.50 (min.e)	0.00		STD
HUND (HDN2)	히터 단선 경보-2 설정 지연 타이머	0.00 33.03(mm.8)	0.00		510

U.R.D. Co., Ltd에서 제조한 변류기를 사용하는 경우 권선 번호로 다음 값을 설정합 니다. CTL-6-S-H: 800, CTL-12L-30: 3000

## ■ RS-485 통신 설정 파라미터(E3 단자 영역)

메뉴 기호: **유닉용도** (R485)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
P5L (PSL)	프로토콜 선택	PCL: PC 링크 통신 PCLSM: PC링크 통신(체크섬 포함) LADR: 래더 통신 CO-M: 협조운전 마스터 스테이션 MBASC: Modbus(ASCII) MBRTU: Modbus(RTU) P-P: P2P 통신	MBRTU		
6P5 (BPS)	통신 속도	600:600bps 1200:1200bps 2400:2400bps 4800:4800bps 9600:9600bps 19200:19.2kbps 38400:38.4kbps * RS-485의 통신 속도는 E4 단자 영 역에서 최대 19.2kbps입니다.	19200		EASY
<i>PR</i>   (pri)	패리티	NONE: 없음, EVEN: 짝수 ODD: 홀수	EVEN		
SEP (stp)	정지 비트	1: 1비트, 2: 2비트	1		
dLN (dln)	데이터 길이	7: 7비트, 8: 8비트	8		
Adr (Adr)	주소	1~99	1		

#### ■ 이더넷 통신 설정 파라미터(E3 단자 영역) 메뉴 기호: ELHR(ETHR)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
HSR)	고속 응답 모드	OFF, 1~8	1		
(BPS)	통신 속도	9600: 9600bps 19200: 19.2kbps 38400: 38.4kbps	38400		
(PRI)	패리티	NONE: 없음, EVEN: 짝수, ODD: 홀수	EVEN		
	IP 주소 1~4	0~255 초기 값: (IP1).(IP2).(IP3).(IP4) = (192).(168).(1).(1)	왼쪽 참조	아래 표 참조	
5М I ~ 5МЧ (sm1~sm4)	서브넷 마스크 1~4	0~255 초기 값: (SM1).(SM2).(SM3). (SM4) = (255).(255).(255).(0)	왼쪽 참조	아래 표 참조	
dБ I ~ dБЧ (DG1~DG4)	기본 게이트웨이 1~4	0~255 초기 값: (DG1).(DG2).(DG3). (DG4) = (0).(0).(0).(0)	왼쪽 참조	아래 표 참조	EASY
PRE (prt)	포트 번호	502, 1024~65535	502		
<i>I PAR</i> (ipar)	IP 액세스 제한	OFF: 사용 안 함, ON: 사용	OFF		
<i>U P I</i> ~ <i>U P Y</i> , <i>2J P I</i> ~ <i>2J P Y</i> ~ (1.IP1~1. IP4, 2.IP1~2. IP4)	허용 IP 주소 1-1~1-4 허용 IP 주소 2-1~2-4	0~255 초기 값: (1.IP1).(1.IP2).(1.IP3). (1.IP4)=(255).(255).(255).(255) (2.IP1).(2.IP2).(2.IP3).(2.IP4) =(255).(255).(255).(255)	왼쪽 참조	아래 표 참조	
ESW (esw)	이더넷 설정 전환	이 파라미터를 "ON"으로 설정하면 설 정한 이더넷 파라미터를 사용할 수 있 습니다. OFF, ON	OFF		

다음 표를 사용하여 이더넷 통신 설정 값을 기록합니다.

파라미터	n=1	n=2	n=3	n=4
IPn				
SMn				
DGn				
1.IPn				
2.IPn				

#### ■ PROFIBUS-DP 통신 설정 파라미터(E3 단자 영역) 메뉴 기호: PRIF(PROF)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
bR (BR)	통신 속도	9.6K: 9.6k bps 19.2K: 19.2k bps 93.75K: 93.75k bps 187.5K: 187.5k bps 0.5M: 0.5M bps 1.5M: 1.5M bps 3M: 3M bps 6M: 6M bps 12M: 12M bps AUTO: 자동으로 상위 기기와 동일한 통신 속도로 됩니다. 45.45K: 45.45k bps	AUTO		EASY
AdR (Adr)	주소	0~125	3		
685 (BPS)	통신 속도	9600: 9600 bps 19200: 19.2k bps 38400: 38.4k bps	38400		
FILE	프로파일 번호	0, 11~13	0		

### ■ DeviceNet 통신 설정 파라미터(E3 단자 영역) 메뉴 기호: 네시EŁ (DNET)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
Ь <i>Р</i> (вр)	통신 속도	125K: 125k bps 250K: 250k bps 500K: 500k bps	125K		
Adr (adr)	주소	0~63	63		EASY
685 (BPS)	통신 속도	9600: 9600 bps 19200: 19.2k bps 38400: 38.4k bps	38400		LAST
FI LE	프로파일 번호	0, 11~13	0		

# ■ CC-Link 통신 설정 파라미터(E3 단자 영역) 메뉴 기호: [[-L (CC-L)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
Ы <b>.</b> (вр)	통신 속도	156K: 156k bps 625K: 625k bps 2.5K: 2.5k bps 5M: 5M bps 10M: 10M bps	10M		
AdR (Adr)	주소	1~64	1		EASY
6895 (BPS)	통신 속도	9600: 9600 bps 19200: 19.2k bps 38400: 38.4k bps	38400		
FILE	프로파일 번호	0, 11~13 (0, 11:Ver.1.10, 12, 13:Ver.2.00)	0		

## ■ 표시 기능 설정 파라미터

메뉴 기호: **네 5P**(DISP)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
PLMd (pcmd)	PV 표시 색 전환	<ul> <li>0: 희색으로 고정</li> <li>1: 빨간색으로 고정</li> <li>2: 경보 1에 대한 링크(경보 발생이 없음: 흰색, 경보가 발생: 빨간색)</li> <li>3: 경보 1에 대한 링크(경보 발생이 없음: 빨간색, 경보가 발생: 흰색)</li> <li>4: 경보 1 또는 2에 대한 링크(경보 발생이 없음: 빨간색)</li> <li>5: 경보 1 또는 2에 대한 링크(경보 발생이 없음: 빨간색)</li> <li>5: 경보 1 또는 2에 대한 링크(경보 발생이 없음: 빨간색)</li> <li>5: 경보 1 또는 2에 대한 링크(경보 발생이 없음: 빨간색)</li> <li>6: PV 한도(범위 내: 빨간색, 경보가 발생: 흰색)</li> <li>7: PV 한도(범위 내: 빨간색, 범위 외: 환간색)</li> <li>8: SP 편차 (면차 내: 환색, 편차 외: 환색)</li> <li>10: D)에 대한 링크(ON: 빨간색, OFF: 흰색)</li> </ul>	0		EASY
<i>Р[Н</i> (рсн)	PV 색 변경 상한	PV 한도 또는 SP 편차의 표시 값을 설정합니다. - 19999~30000(입력 범위 내의 값을	0		
P <u>[</u> ] (pcl)	PV 색 변경 하한	설정) 소수점 위치는 입력 종류에 따라 다릅 니다.	0		
PESL (PTSL)	프로그램 표시 패턴 선택	PTN: 패턴 표시 SK.RP: 램프/소크 표시	PTN		
bari)	막대 그래프 표시 등록	0: 사용 안 함 1: OUT, 가열 측 OUT, 위치 비례 제 어의 내부 값 2: 냉각 측 OUT 3: PV 4: SP 5: 편차 6~16: 사용 안 함 (17: 피드백 입력값(밸브 개방) 18: PV 단자 아날로그 입력값 23: 시간 이벤트, 경보 상태	23		STD
bdľ′ (BDV)	막대 그래프 편차 표시 밴드	PV 입력 범위의 0.0~100.0%(EUS)	PV 입 력 범 위의 10.0%		
GUI d (guid)	안내 표시 설정/해제	OFF: 표시 안 함, ON: 표시	ON		STD
E[] (eco)	절약 모드	OFF: 사용 안 함 1: 절약 모드 설정(PV 표시를 제외한 모든 화면이 밝아지지 않음) 2: 절약 모드 설정(모든 화면이 밝아 지지 않음) 3: 밝기 10%(전체 화면)	OFF		
bRI (BRI)	밝기	(어둡게)1~5(밝게)	3		EASY
ML5d (mlsd)	PV 표시의 최하위 디지 털 마스크	OFF: 최하위 자릿수 포함 ON: 최하위 자릿수 제외	OFF		STD

## ■ SELECT 화면 설정 파라미터

메뉴 기호: **[5년]** (CSEL)

파라미터 기호	파라미터 명칭			설정 범위		초기 값	사용자 설정	표시단
[51~ [55 (cs1~cs5)	SELECT 화면 1~5	리	자주 수정되 드 제외)를 시합니다. OFF, 2201 설정 범위는 시오.	는 조작 파라미터( 등록하여 조작 화면 ~5000 : 사용 설명서를 참	조작 모 현에 표 조하십	OFF		STD
h음 표를 사용히	여 SELECT 화면의 설정		값을 기록합니	니다.				
파라미터	n=1		n=2 n=3 n		=4	n	=5	
CSn								

## ■ 키 잠금 설정 파라미터

메뉴 기호: // [][(KLOC)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
[[]МИ (сом.w)	통신 쓰기 사용/사용 안 함	OFF: 사용, ON: 사용 안 함	OFF		
dALA (data)	전면 판넬 파라미터 데이 터(▼,▲) 키 잠금		OFF		
RUN (run)	전면 판넬 RUN 키 잠금		OFF		0TD
RSE (RST)	전면 판넬 RST 키 잠금	OFF: 잠금 해제, ON: 잠금	OFF		310
PEN (ptn)	전면 판넬 PTN 키 잠금		OFF		
MDdE (mode)	전면 판넬 MODE 키 잠 금		OFF		

### ■ DI 기능 등록 파라미터

메뉴 기호: **네 .5仁** (DI.SL)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
PRG)	프로그램 조작 시작 전 환		5025		
RST)	프로그램 조작 정지 전 환		5026		
	로컬 조작 시작 전환		5027		
///// (P/R)	프로그램 조작 시작/정 지 전환	-	OFF		
Р/Н (р/н)	프로그램 조작/유지 조 작 전환		OFF		
P/L (P/L)	프로그램 조작/유지 조 작 전환	점점 입력의 I 릴레이 번호를 설정합 니다.	OFF		
HOLd (HOLD)	유지 조작 시작 전환	로 설정합니다.	OFF		010
<i>₽₫</i> /′ (adv)	세그먼트 강제 진척(진 척)	표준 현자 DI1: 5025, DI2: 5026, DI3: 5027	OFF		510
WAIT)	대기 설정/해제 전환	DI41: 5089, DI42: 5090, DI43: 5091, DI44: 5092, DI45: 5093	OFF		
П/М (а/м)	AUTO/MAN 전환		OFF		
AL (AT)	자동 조정 시작/정지 전 환		OFF		
LAL (LAT)	래치 해제		OFF		
	LCD 백라이트 설정/해 제 전환		OFF		
PI'RU (pvrw)	PV 빨간색/흰색 전환		OFF		

## ■ DI 기능 번호 지정 파라미터

메뉴 기호: **네 시비**(DI.NU)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
<i>Р<u>Е</u>ЬО</i> (рт.во)	프로그램 패턴 번호의 비 트 -0		5089		
<i>Р<u>Е</u>Ь  </i> (рт.в1)	프로그램 패턴 번호의 비 트 -1		5090		EASY
PEB2 (PT.B2)	프로그램 패턴 번호의 비 트 -2	저저 이려이 그리게이 버호르 서저차	5091		
PNLD (pn.b0)	PID 번호의 비트 -0	니다 . 이 기능을 사용하지 않을 경우 "OFF"로 설정합니다.	OFF		
Р <u>N</u> Ь / (рм.в1)	PID 번호의 비트 -1	표준 단자 DI1: 5025, DI2: 5026, DI3: 5027	OFF		
PN62 (pn.b2)	PID 번호의 비트 -2	E4 단자 영역 DI41: 5089, DI42: 5090, DI43:	OFF		O T D
<i>МРЬ[]</i> (мр.во)	수동 프리셋 출력 번호의 비트 -0	- 5091, D144, 5092, D145, 5095	OFF		310
МР <u>Ь</u> / (мр.в1)	수동 프리셋 출력 번호의 비트 -1		OFF		
MP.62 (MP.82)	수동 프리셋 출력 번호의 비트 -2		OFF		

## ■ AL1-AL3 기능 등록 파라미터

메뉴기호: **뤼上州** (ALM)

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
AL (5 (al1.s)	AL1 기능 선택	I 릴레이 번호를 설정합니다. 아래에 나설된 것 이외의 항목은 사용 설명서 를 참조하십시오. 예) 정보 1을 사용하는 경우 AL1.S에 번호 4353을 설정합니다. 기능 해제 시는 "OFF"를 설정합니다.	4801		
AL 25 (AL2.S)	AL2 기능 선택	릴레이 번호를 설정합니다. 설정 범위: 4001~6304 기능 없음: OFF PV 이벤트 출력 1: 4801, PV 이벤트 출력 2: 4802,	4802		
AL <u>35</u> (AL3.S)	AL3 기능 선택	시간 이벤트 출력 1: 4817, 시간 이벤트 출력 2: 4818, 시간 이벤트 출력 3: 4819, 시간 이벤트 출력 4: 4821, 경보 출력 1: 4353, 경보 출력 2: 4354, AUTO(ON)/MAN(OFF) 상태: 4177,	4817		STD
[]R.5 (or.s)	OUT 릴레이 기능 선택	프로그램 조작 정지 상태: 4181, 프로그램 실행 상태: 4182, 로컬 조작 상태: 4183, 유지 모드 상태: 4189, 진척 실행 상태: 4187, 패턴 종료 신호 (1초): 4265,	OFF		
(OR2.S)	OUT2 릴레이 기능 선택	패턴 종료 신호 (3초): 4266, 패턴 종료 신호 (5초): 4267, 대기 종료 신호 (1초): 4257, 대기 종료 신호 (3초): 4258, 대기 종료 신호 (5초): 4259, FAL(일반적으로 ON) 출력: 4256	OFF		

## ■ DO 설정 파라미터(E1 단자 영역)

메뉴기호: 네이 (DO)

11 /1 × · <b>UU</b>	(L	,0,				
파라미터 기호		파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
d[] [5 (D01.S)	D01	1 기능 선택		왼쪽 참조		
d02.5 (D02.s)	<b>102.5</b> DO12 기능 선택		AL1.S와 동일 "OFF"를 설정하면 기능이 사용되지 않습니다. 초기 값: DO11=4353, DO12=4354, DO13=4818, DO14=4819, DO15=4821	왼쪽 참조	아래 표 참조	STD
<b>네미크도</b> (DO3.S) DO13 기능 신		3 기능 선택		왼쪽 참조		
d[]45 (D04.S)	DO14 기능 선택			왼쪽 참조		
d055 (d05.s)	DO1	5 기능 선택		왼쪽 참조		
h음 표를 사용ㅎ	i여 D	0 설정 값을 기록합니	나다.			
파라미터		E1 단자 영역				
D01.S						
D02.S						
DO3.S						
D04 S	_					

## ■ 시스템 설정 파라미터

메뉴기호: **5 55** (SYS)

DO5.S

파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
RMd (r.md)	재시작 모드	5초 이상의 정전으로부터 조절계를 복구하는 방법을 설정합니다. CONT: 경전 전에 설정된 동작을 계 속합니다. MAN: MAN에서 시작합니다. RESET: 자동 모드 및 리셋에서 시작 합니다. 프리셋 출력 값이 출력됩니다.	CONT		
<u> </u>	재시작 타이머	전원 켜기와 조절계의 연산이 시작되 는 순간 사이의 시간을 설정합니다. 0~10초	0		STD
Е <i>Р</i> [] (еро)	입력 오류 프리셋 출력	입력 단선이나 ADC 오류가 발생할 때의 프리셋 출력 값을 설정합니다. MAN에서 입력 단선이 발생하면 수동 출력이 우선합니다. 0: 프리셋 출력 1:0% 출력 2:100% 출력	0		
FRED (FREQ)	전원 주파수	AUTO, 60: 60Hz, 50: 50Hz	AUTO		
<u>05М</u> (qsm)	빠른 설정 모드	OFF: 사용 안 함 ON: 사용	ON		
LANG)	안내 표시 언어	ENG: 영어 FRA: 프랑스어 GER: 독일어 SPA: 스페인어	모델 및 사양 코드에 따라 다 릅니다.		EASY
PASS (pass)	암호 설정	0(암호 없음)~65535	0		

## ■ 오류 및 버전 확인 파라미터(표시 전용)

메뉴 기호: **// [/?** (VER)

파라미터 기호	파라미터 명칭	상태 기록	표시단
PRER (PA.ER)	파라미터 오류 상태		
(OP.ER)	옵션 오류 상태		
Rd (E (AD1.E)	A/D 변환기 오류 상태 1		
AD2.E)	A/D 변환기 오류 상태 2		
<i>Pl/ (E</i> (pv1.e)	PV 입력 오류 상태		
LAER (LA.ER)	래더 오류 상태		
М <u>Г</u> Ц (мсu)	MCU 버전		EASY
dEU (DCU)	DCU 버전		
E[]]   (ecu1)	ECU-1 버전(E1 단자 영역)		
EEU3	ECU-3 버전(E3 단자 영역)		
E[[]4 (ecu4)	ECU-4 버전(E4 단자 영역)		
PARA (para)	파라미터 버전		
HI'ER (H.VER)	제품 버전		

5 <i>ER  </i> (ser1)	일련 번호 1	
SER2 (SER2)	일련 번호 2	
MAE I (MAC1)	MAC 주소 1(E3 단자 영역)	EASY
MAE2 (MAC2)	MAC 주소 2(E3 단자 영역)	
MAE 3 (mac3)	MAC 주소 3(E3 단자 영역)	

## ■ 파라미터 표시단 파라미터

메뉴 기호: <b>//</b> (LVL)						
	파라미터 기호	파라미터 명칭	설정 범위	초기 값	사용자 설정	표시단
	LEVL	파라미터 표시단	EASY: 쉬운 설정 모드 STD: 표준 설정 모드 PRO: 전문가용 설정 모드	STD		EASY

\* 전문가용 설정 모드는 사용 설명서를 참조하십시오.

#### IM 05P02D41-11KO 14/14

입니다. ● 본 메뉴얼은 각 사의 등록상표 및 상표에 ™ 및 ® 마크를 표시하지 않았습니다.
 ● 본 메뉴얼에 기재한 제품명 및 회사명은 각 사의 상표거나 등록상표입니다.

- PROFIBUS DP는 PROFIBUS User Organization의 등록상표입니다.
   DeviceNet는 Open DeviceNet Vender Association, Inc의 등록상표입니다. ● CC-Link는 CC-Link협회(CC-Link Partner Association : CLPA)의 등록상표
- Modbus는 Schneider Electric의 등록상표입니다.
- Adobe, Acrobat 및 Postscript 는 Adobe Systems Incorporated의 상표입니다. Ethernet는 미국 XEROX Corporation 의 등록상표입니다.
- 상표 본 메뉴얼에서 사용한 본사의 제품명 및 브랜드명은 본사의 상표거나 등록상표 입니다.